

# Détecteurs de gaz

5

garantie de 5 ans



Balayer le code QR pour consulter le manuel d'utilisation. Voir la section 3 pour l'installation, la section 4 pour l'utilisation et la section 6 pour l'entretien.



**i**

Pour les gaz dont la **densité est inférieure à celle de l'air** : ammoniac (NH<sub>3</sub>), méthane (gaz naturel, CH<sub>4</sub>), hydrogène (H<sub>2</sub>) : installer à une distance de 0,3 à 0,9 mètres (1 à 3 pieds) du plafond ou du point le plus élevé.

Pour les gaz ayant une **densité similaire à celle de l'air** : monoxyde de carbone (CO), dioxyde de carbone (CO<sub>2</sub>), fuite d'oxygène (fuite d'O<sub>2</sub>), appauvrissement en oxygène (appauvrissement en O<sub>2</sub>) pour surveiller l'argon (Ar), l'hélium (He) ou l'azote (N<sub>2</sub>) : installer l'appareil de surveillance à une distance de 1 à 2 mètres (3 à 7 pi) du plancher.

Dioxyde d'azote (NO<sub>2</sub>) : si les gaz d'échappement diesel se trouvent sous les véhicules, installer l'appareil à une distance de 1 à 3 mètres (3 à 7 pieds) du plancher. Si les gaz d'échappement diesel se trouvent au-dessus des véhicules, installer l'appareil à la moitié de la hauteur du plafond et au-dessus des gaz d'échappement des véhicules.

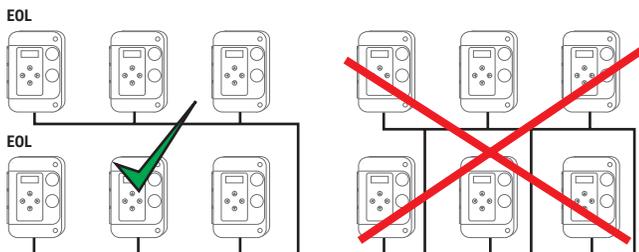
Gaz dont la **densité est supérieure à celle de l'air** : Propane (C<sub>3</sub>H<sub>8</sub>), sulfure d'hydrogène (H<sub>2</sub>S), Chlore (CL<sub>2</sub>), réfrigérants, installer à une distance de 0,3 à 0,5 m (1 à 2 pi) du plancher ou du point le plus bas.

Rayon maximal de 15 m (50 pi) pour la surveillance de la qualité de l'air  
Rayon maximal de 10 m (30 pi) pour la surveillance de la détection des fuites  
Voir le Manuel d'utilisation pour plus de détails.

**!** **Important.** Tout le câblage doit être conforme aux codes du bâtiment, aux réglementations et aux lois locales. Si l'équipement n'est pas utilisé conformément aux indications du fabricant, la protection fournie par celui-ci peut être compromise.



- 1) Général :
  - a) Ne pas obstruer le détecteur de gaz.
  - b) Ne pas mettre à la terre l'alimentation AC/DC 24 V.
- 2) Alimentation :
  - a) Utiliser un câble 18...20 AWG (2,5...0,5 mm<sup>2</sup>) pour l'alimentation
  - b) Maintenir la même polarité (AC/DC 24 V) pour tous les appareils.
- 2) Communication (bus CAN, MS/TP BACnet) :
  - a) Utiliser un câble à paire torsadée, blindé et à faible capacité de 22...24 AWG (0,34...0,25 mm<sup>2</sup>) pour la communication
  - b) Maintenir la même polarité pour tous les appareils.
  - c) Tous les appareils doivent être connectés en série
  - d) Activer le cavalier de fin de ligne (EOL) pour le premier et le dernier appareil du réseau.



### 22Gxx-5A et C-22G-5A

1 relais à contact sec SPDT

Analog Output (AN1) Sensor A (Top Sensor) 4...20 mA 2...10 V \* Default 2...10 V

Analog Output (AN2) Sensor B (Bottom Sensor) 4...20 mA 2...10 V \* Default 2...10 V

CAN bus End of Line Jumper \* Default Off

BACnet MS/TP End of Line Jumper \* Default Off

\*Le premier et le dernier appareils du réseau doivent être activés.

\*Le premier et le dernier appareils du réseau doivent être activés.

NO COM NF Relais 1

NO COM NF Relais 2

Sorties analogiques

Transformateur 24 V AC/DC 5 VA/W pour chaque unité Circuit indépendant 120/240 V AC

Vers les autres unités

Blindage (pas de connexion) MS/TP BACnet Réseau

Blindage B H (première Bas unité uniquement) Réseau local en bus CAN

AC/DC d'alimentation

Vers la bobine du démarreur magnétique ou la bobine du relais de commande pour la ventilation

Vers les autres unités

### 22Gxx-5B et C-22G-5B

2 relais à contact sec SPDT

Analog Output (AN1) Sensor A (Top Sensor) 4...20 mA 2...10 V \* Default Off

Analog Output (AN2) Sensor B (Bottom Sensor) 4...20 mA 2...10 V \* Default Off

CAN bus End of Line Jumper \* Default Off

BACnet MS/TP End of Line Jumper \* Default Off

\*Le premier et le dernier appareils du réseau doivent être activés.

\*Le premier et le dernier appareils du réseau doivent être activés.

NO COM NF Relais 1

NO COM NF Relais 2

Sorties analogiques

Transformateur 24 V AC/DC 5 VA/W pour chaque unité Circuit indépendant 120 VCA

Vers les autres unités

Blindage (pas de connexion) MS/TP BACnet Réseau

Blindage B H (première Bas unité uniquement) Réseau local en bus CAN

AC/DC d'alimentation

Vers la bobine du démarreur magnétique ou la bobine du relais de commande pour la ventilation

Vers les autres unités

### 22Gxx-5C et C-22G-5C

1 relais à contact sec SPDT

Analog Output (AN1) Sensor A (Top Sensor) 4...20 mA 2...10 V \* Default Off

Analog Output (AN2) Sensor B (Bottom Sensor) 4...20 mA 2...10 V \* Default Off

CAN bus End of Line Jumper \* Default Off

BACnet MS/TP End of Line Jumper \* Default Off

\*Le premier et le dernier appareils du réseau doivent être activés.

\*Le premier et le dernier appareils du réseau doivent être activés.

NO COM NF Relais 1

NO COM NF Relais 2

Sorties analogiques

Transformateur 24 V AC/DC 3 VA/W pour chaque unité Circuit indépendant 120 VCA

Vers les autres unités

Blindage (pas de connexion) MS/TP BACnet Réseau

Blindage B H (première Bas unité uniquement) Réseau local en bus CAN

AC/DC d'alimentation

Vers la bobine du démarreur magnétique ou la bobine du relais de commande pour la ventilation

Vers les autres unités