



Deutsch**Stellungsgeber SGA 24, SGF 24**

Mit mechanischer Drehwinkelbegrenzung

Technische Daten

Speisespannung AC/DC 24V +/- 20%

Stellsignal Y 0...10V-; 2...10V- (umschaltbar)

Stellbereich 0...100 %

Anschluss Klemmen (1,5 mm²)

Ausgangsleistung für max. 10 Antriebe

Eingang Z:

Zwangsteuerung (Y = 100 %) Brücke von Kl. 2 zu Kl. 4

Minimal-Stellungsgeber Reglerausgang an Kl. 4

Anwendung

Zur (Fern-) Steuerung von stetigen Stellantrieben oder als Minimal-Stellungsgeber. (Untere Begrenzung von Ausgangssignalen aus stetigen Reglern.) Der Einstellbereich beträgt 0...100 % Drehwinkel.

Wirkungsweise

Über die Klemmen 1 und 2 wird der Stellungsgeber mit der nötigen Speisespannung versorgt. Proportional zur Stellung des Drehknopfes ergibt sich am Ausgang (Klemme 3) ein Stellsignal von **wahlweise 0...10V- oder 2...10V-**, bzw. eine Stellungsänderung am Antrieb von 0...100 %.

Die Umschaltung von 2...10V- auf 0...10V- erfolgt mittels Schiebeschalter auf der Leiterplatte.

Der Drehwinkel des Einstellknopfes kann **mechanisch begrenzt** werden.

Anschluss-Schema

AC/DC 24V +/- 20%

0...10V

1	2	3	4
SGA 24, SGF 24			
± ~ Y Z			

1 2 3 Stetige Antriebe mit Y = 0...10V

Schémas de raccordement

AC/DC 24V +/- 20%

0...10V

1	2	3	4
SGA 24, SGF 24			
± ~ Y Z			

1 2 3 Stetige Antriebe mit Y = 2...10V

Français**Positionneurs SGA 24, SGF 24**

Avec limitation mécanique de l'angle de rotation

Caractéristiques

Tension d'alimentation AC/DC 24V +/- 20%

Signal de commande Y 0...10V-; 2...10V- (commutable)

Plage de réglage 0...100 %

Raccordement bornes (1,5 mm²)

Puissance de sortie pour max. 10 servomoteurs

Signal Z:

Position impératives 2 et 4 court-circuitées (Y = 100 %)

Limitation minimale du régulateur à borne 4

Application

Pour la commande à distance de servomoteurs proportionnels ou comme élément pour position minimum (limitation inférieure de signaux de sortie de régulateurs progressifs). La plage de réglage est de 0...100 % d'angle de rotation du servomoteur commandé.

Mode de fonctionnement

L'alimentation est appliquée sur les bornes 1 et 2 du positionneur. Proportionnellement à la position du bouton de réglage, le signal de sortie (borne 3) est soit 0...10V- ou 2...10V-, c.à.d. 0...100 % de rotation du servomoteur.

La commutation de 2...10V- à 0...10V- se fait à l'aide d'un commutateur sur le circuit imprimé.

L'angle de rotation du bouton de réglage peut être **mécaniquement limité**.

Italiano**Trasduttore di posizione SGA 24, SGF 24**

Con limitazione meccanica dell'angolo di rotazione

Dati tecnici

Tensione d'alimentazione AC/DC 24V +/- 20%

Segnale di regolazione Y 0...10V-; 2...10V- (commutabile)

Campo di regolazione 0...100 %

Allacciamento morsetti (1,5 mm²)

Potenza in uscita per max. 10 motori

Entrata Z:

Comando forzato (Y = 100 %)

Per posizionare il minimo

dal regolatore al morsetto 4

Applicazione

Per regolare a distanza uno o più servocomandi proporzionali per serrande oppure per ottenere un minimo della posizione dell'angolo di rotazione della serranda. (Riducendo con la manopola il campo di lavoro del segnale in arrivo dai regolatori modulanti.) Il campo di regolazione va da 0...100 % dell'angolo di rotazione.

Funzionamento

Il trasduttore di posizione riceve la tensione di alimentazione attraverso i morsetti 1 e 2. Proporzionalmente alla posizione della manopola si ha, in uscita al morsetto 3, un segnale di regolazione Y che può essere **scelto da 0...10V- oppure da 2...10V-** e, rispettivamente una variazione della posizione del servomotore da 0...100 %. La commutazione da 2...10V- a 0...10V- avviene mediante commutatore a cursore sul circuito stampato. L'angolo di rotazione della manopola può essere **limitato meccanicamente**.

English**Positioner SGA 24, SGF 24**

The rotation angle of the knob can be limited mechanically

Technical data

Power supply AC/DC 24V +/- 20%

Control signal Y 0...10V-; 2...10V- (switchable)

Control range 0...100 %

Connection terminals (1,5 mm²)

Power output for up to 10 motors

Input Z:

Over-ride control (Y = 100 %)

Minimum position setting

from controller to terminal 4

Application

For the remote control of modulating actuators or for use as a minimum positioner (providing a bottom limit for the output signals from modulating controllers). The control range is 0...100 % of the rotation of the actuator.

Mode of operation

The positioner receives its power supply through terminals 1 and 2. Proportionally to the position of the rotary knob, signal Y is output from terminal 3. The position to which the rotary knob is turned produces a proportional control signal Y of either 0...10VDC or 2...10VDC at the output (Terminal 3) and thus a proportional change in the position of the actuator between 0...100 %. The change-over from 2...10V to 0...10V is effected by means of a slide switch on the p.c.b. The rotation angle of the knob can be limited mechanically.

Nederlands**Standsteller SGA 24, SGF 24**

Met mechanische draaihoekbegrenzing

Technische gegevens

Voedingsspanning AC/DC 24V +/- 20%

Stellsignaal Y 0...10V-; 2...10V- (omschakelbaar)

Regelbereik 0...100 %

Aansluiting klemmen (1,5 mm²)

Uitgangscapaciteit max. 10 aandrijvingen

Ingang Z:

Dwangmatige besturing brug van kl. 2 naar kl. 4 (Y = 100 %)

Minimum standsteller regelaaruitgang aan kl. 4

Voor (afstand) besturing van modulerende stell-aandrijvingen of als minimum standsteller. (Onderste begrenzing van uitgangssignalen uit modulerende regelaars.) Het instelbereik is 0...100 % draaihoek.

Werking

Over de klemmen 1 en 2 wordt de standsteller van de benodigde voedingsspanning voorzien. Proportioneel aan de stand van de draaiknop wordt aan de uitgang (klem 3) een stellsignaal Y gevormd, van **naar keuze 0...10V- of 2...10V-**, overeenkomende met een standverandering van de aandrijving van 0...100 %. De omschakeling van 2...10V- naar 0...10V- komt tot stand d.m.v. een schuif-schakelaar op de gedrukte bedrading. De draaihoek van de instelknop kan **mechanisch begrensd** worden.