

MFT/programmable, Électronique à sûreté intégrée, 24...240 V



garantie de 5 ans



Caractéristiques techniques

| | | |
|----------------------------------|--|---|
| Données électriques | Tension nominale | AC 24...240 V / DC 24...125 V |
| | Fréquence de tension nominale | 50/60 Hz |
| | Plage de tension nominale | AC 19.2...264 V / DC 19.2...137.5 V |
| | Consommation d'énergie en service | 52 W |
| | Consommation d'énergie en position d'arrêt | 9 W |
| | Dimensionnement du transformateur | avec 24 V 54 VA / avec 240 V 68 VA |
| | Commutateur auxiliaire | 2x SPDT, 1 mA...3 A (0.5 A inductif), DC 5 V...AC 250 V (isolation renforcée II), 1 x 10°/ 1 x 0...90° (réglage par défaut 85°) |
| | Puissance de commutation du commutateur auxiliaire | 1 mA...3 A (0.5 A inductif), DC 5 V...AC 250 V (isolation renforcée II) |
| | Connexion électrique | Borniers, vis mise à la de terre (PE) |
| Protection contre les surcharges | électronique sur toute la rotation de 0...90° | |

| | | |
|---|-------------|--------------------------------------|
| Communication par bus de données | Communicant | BACnet MS/TP Modbus RTU MP-Bus |
|---|-------------|--------------------------------------|

| | | |
|--|--|--|
| Données fonctionnelles | Plage de fonctionnement Y | 2...10 V |
| | Remarque relative à la plage de fonctionnement Y | 4...20 mA |
| | Impédance d'entrée | 100 kΩ pour 2...10 V (0.1 mA), 500 Ω pour 4...20 mA, 1500 Ω pour marche-arrêt |
| | Plage de fonctionnement Y variable | Début 0.5...30 V Fin 2.5...32 V |
| | Modes de fonctionnement en option | variable (VDC, tout ou rien, à virgule flottante) |
| | Signal d'asservissement de position U | 2...10 V |
| | Remarque relative au signal d'asservissement de position U | Max. 0.5 mA |
| | Variante du signal d'asservissement de position U | VCC variable |
| | Réglage de la position à sûreté intégrée | 0...100%, réglable avec l'application Belimo Assistant (réglage par défaut 0%) |
| | Délai d'attente de la panne d'alimentation (PF) | 2 s |
| Délai d'attente de la panne d'alimentation (PF) variable | 0...10 s | |

Caractéristiques techniques

| | | |
|-------------------------------|---|--|
| Données fonctionnelles | Temps de préchargement | 5...20 s |
| | Sens de déplacement du moteur à mouvement | Réversible avec application |
| | Surpassement manuel | Manivelle hexagonale 7 mm, fournie |
| | Angle de rotation | 90° |
| | Durée de course (moteur) | 35 s / 90° |
| | Durée de course réglable | 30...120 s |
| | Durée de course à sûreté intégrée | <30 s |
| | Niveau sonore, moteur | 68 dB(A) |
| | Niveau sonore, sûreté intégrée | 62 dB(A) |
| | Indication de la position | indicateur en dôme sur le dessus |
| Données de sécurité | Bloc d'alimentation UL | Alimentation de classe 2 |
| | Indice de protection IEC/EN | IP66/67 |
| | Indice de protection NEMA/UL | NEMA 4X |
| | Boîtier | UL Enclosure Type 4X |
| | Homologations | cULus selon UL60730-1A/-2-14, CAN/CSA E60730-1:02, CE selon 2014/30/UE et 2014/35/UE |
| | Norme relative à la qualité | ISO 9001 |
| | Humidité ambiante | Max. 100% HR |
| | Température ambiante | -30...50°C [-22...122°F] |
| | Entretien | sans entretien |
| Poids | Poids | 14 lb [6.5 kg] |
| Matériaux | Matériau de boîtier | Boîtier en aluminium moulé sous pression et plastique |

Caractéristiques du produit

- Configuration par défaut** Les paramètres par défaut pour les applications 2...10 V de l'actionneur PKR ... MFT sont attribués lors de la fabrication. Si nécessaire, différents paramètres de l'actionneur peuvent être commandés. Ces paramètres sont variables et peuvent être modifiés par le pré-réglage d'usine, le portable ZTH US ou en utilisant l'application Belimo sur un téléphone intelligent avec la programmation de Communication en Champ Proche (NFC).
- Utilisation** Les actionneurs de vanne de la série PR sont conçus avec une liaison intégrée et des indicateurs de position visuels. Pour les applications extérieures, la vanne installée doit être montée avec l'actionneur à l'horizontale ou au-dessus. Pour les applications intérieures, l'actionneur peut être à n'importe quel endroit, y compris directement sous la vanne.

Caractéristiques du produit

- Fonctionnement** L'actionneur de la série PR fournit une rotation de 90° et un indicateur visuel indique la position de la vanne. L'actionneur de la série PR utilise un moteur CC sans balais à faible consommation d'énergie et est protégé électroniquement contre les surcharges. Une alimentation électrique universelle est fournie pour connecter une tension d'alimentation de 24 à 240 V CA et 24 à 125 V CC. Inclus est un chauffage intelligent avec thermostat pour éliminer la condensation. Deux interrupteurs auxiliaires sont fournis; un réglé à 10° ouvert et l'autre est réglable sur site. La durée de fonctionnement est réglable sur site de 30 à 120 secondes à l'aide de l'application de communication en champ proche (NFC) et d'un téléphone intelligent.
- † Utilisez une plage de tailles de fils de cuivre 60° C / 75° C 12...28 AWG, toronnés ou pleins. Utilisez un conduit métallique flexible. Poussez le dispositif de raccord de conduit répertorié sur le câble de l'actionneur pour aboutir contre le boîtier. Vissez le connecteur de conduit. Recouvrez le câblage d'entrée des actionneurs d'un conduit flexible répertorié. Terminez correctement le conduit dans une boîte de jonction appropriée. Tension d'impulsion nominale 4000 V. Type d'action 1. Degré de pollution de contrôle 3.
- Temps de chevauchement** Les pannes de courant peuvent être pontées pour une durée maximale de 10 secondes. Lors d'une panne de courant, le servomoteur demeure stationnaire conformément au temps de chevauchement. Si la durée de la panne de courant est supérieure au temps de chevauchement, le servomoteur se déplacera vers la position à sûreté intégrée sélectionnée. Le temps de chevauchement défini à la sortie d'usine est de 2 secondes. Ce paramètre peut être modifié sur place à l'aide de l'outil d'entretien Belimo MFT-P.
- Réglages : le bouton rotatif ne doit pas être réglé à la position «PROG FAIL-SAFE!»
- Pour les réglages rétroactifs du temps de chevauchement à l'aide de l'outil d'entretien MFT-P ou du dispositif de réglage et de diagnostic ZTH-EU de Belimo, vous devez entrer uniquement les valeurs.
- Réglages en usine** Les paramètres par défaut pour les applications 2...10 V de l'actionneur PKR ... MFT sont attribués lors de la fabrication. Si nécessaire, différents paramètres de l'actionneur peuvent être commandés. Ces paramètres sont variables et peuvent être modifiés par le pré-réglage d'usine, le portable ZTH US ou en utilisant l'application Belimo sur un téléphone intelligent avec la programmation de Communication en Champ Proche (NFC).

Accessoires

| Accessoires électriques | Description | Type |
|-------------------------|---|-----------|
| | Outil de paramétrage, avec fonction ZIP USB, pour servomoteurs Belimo paramétrables et communicants / régulateurs VAV et dispositifs performants CVCA | ZTH US |
| Accessoires mécaniques | Description | Type |
| | Clé de manœuvre pour PR, PKR, PM | ZG-HND PR |

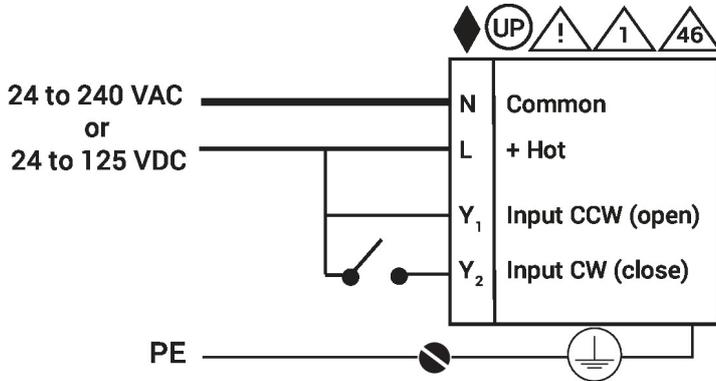
Installation électrique

- Conforme aux exigences du cULus sur les appareils qui ne nécessitent aucune mise à la terre.
- Les modèles à alimentation électrique tous courants peuvent être alimentés en courant 24 à 240 V.
- Débrancher l'alimentation.
- Ils assurent la protection contre les surcharges et se déconnectent au besoin.
- Deux interrupteurs auxiliaires intégrés (2x SPDT) pour l'indication de la position de fin de course, le réglage du verrouillage, le démarrage du ventilateur, etc.
- Ne connecter le commun qu'à la branche négative (-) des circuits de commande.
- Les servomoteurs peuvent être branchés en parallèle. La consommation d'électricité et l'impédance d'entrée doivent être observées.
- Avertissement! Composants électriques sous tension!**

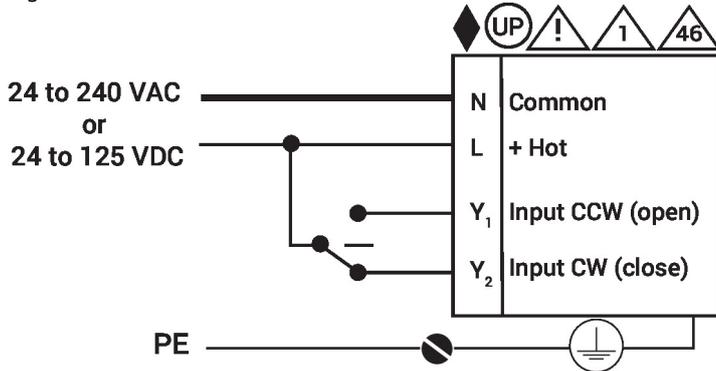
Lorsqu'on procède à l'installation, aux essais, à l'entretien et au dépannage de ce produit, Il peut arriver que des composants électriques soient toujours sous tension. Il est recommandé de confier cette tâche à un électricien agréé qui a reçu la formation appropriée pour manipuler des composants électriques sous tension. Le non-respect des mesures de sécurité électrique lorsqu'on est exposé à des composants électriques sous tension peut causer la mort ou des blessures graves.

Schémas de câblage

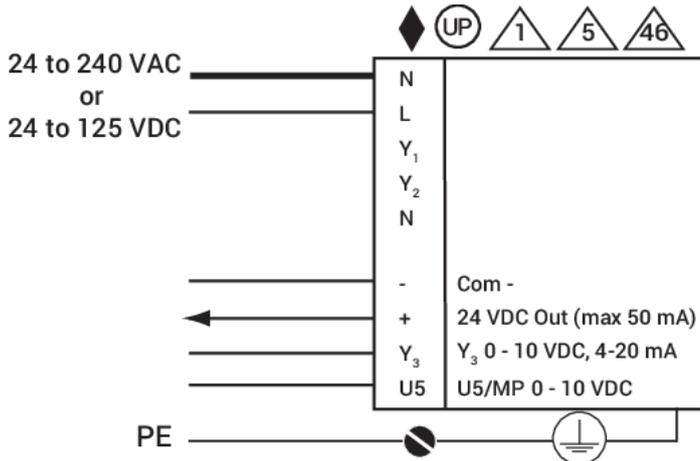
Tout ou rien



Virgule flottante



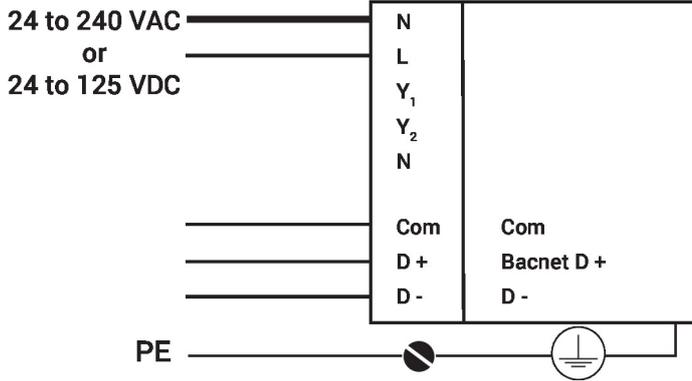
Modulant



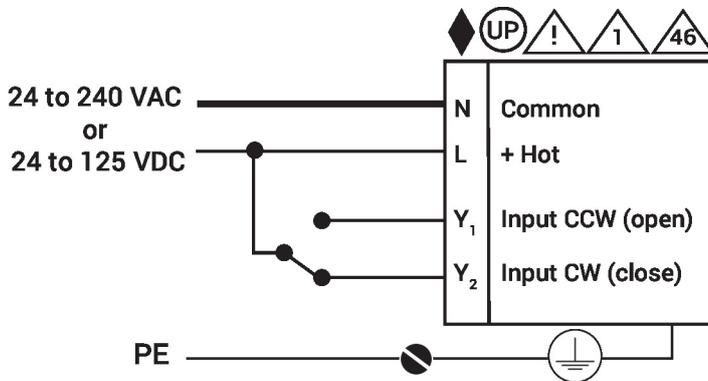
Installation électrique

Schémas de câblage

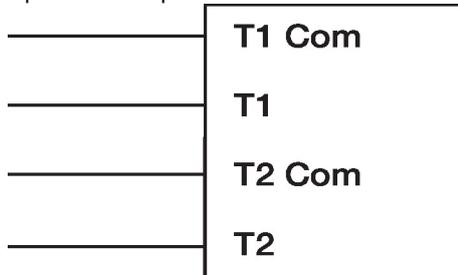
BACnet



Tout ou rien



Capteurs de température



Interrupteurs auxiliaires

