

Servomoteur modulant à sûreté intégrée personnalisable pour la commande des registres des solutions de CVCA commerciales.

- Couple du moteur 10 Nm [90 in-lb]
- Tension nominale AC/DC 24 V
- Commande modulant
- Signal d'asservissement de position 2...10 V
- NEMA 4X



Fiche technique





garantie de 5 ans



# Caractéristiques techniques

| Tension nominale                                 | AC/DC 24 V  |  |  |
|--|---|--|--|
| Fréquence de tension nominale                    | 50/60 Hz  |  |  |
| Plage de tension nominale                        | AC 19,228,8 V/DC 21,628,8 V   |  |  |
| Consommation d'énergie en service                | 3.5 W   |  |  |
| Consommation d'énergie en position d'arrêt 2.5 W |   |  |  |
| Dimensionnement du transformateur                | 6 VA  |  |  |
| Connexion électrique                             | Câbles pour appareils ménagers 18 GA, 1 m,<br>3 m ou 5 m, avec connecteur de conduit de<br>13 mm [½ po] |  |  |
| Protection contre les surcharges                 | électronique sur toute la rotation de 095°  |  |  |
| Protection électrique                            | les servomoteurs ont une double isolation   |  |  |
| Couple du moteur                                 | 10 Nm [90 in-lb]  |  |  |

### Données fonctionnelles

| esupie du moteur   | 10 Mil [50 M 10]   |
|--|--|
| Plage de fonctionnement Y                                  | 210 V  |
| Remarque relative à la plage de fonctionnement Y           | 420 mA avec ZG-R01 (résistance de 500 $\Omega$ , 1/4 W)      |
| Impédance d'entrée   | 100 k $\Omega$ pour 210 V (0.1 mA), 500 $\Omega$ pour 420 mA |
| Signal d'asservissement de position U                      | 210 V  |
| Remarque relative au signal d'asservissement de position U | Max. 0.5 mA  |
| Sens de déplacement du moteur à mouvement                  | sélectionnable avec interrupteur 0/1                         |
| Sens de mouvement de la fonction à sûreté intégrée         | réversible avec montage horaire/antihoraire                  |
| Surpassement manuel  | Manivelle hexagonale 5 mm (3/16" Allen), fournie             |
| Angle de rotation  | 95°  |
| Remarque relative à l'angle de rotation                    | réglable avec butée de fin de course<br>mécanique, 3595°     |
| Durée de course (moteur)                                   | 95 s / 90°   |
| Durée de course à sûreté intégrée                          | <20 s @ -2050°C [-4122°F], <60 s @ -30°C<br>[-22°F]          |
| Niveau sonore, moteur                                      | 40 dB(A)   |
| Niveau sonore, sûreté intégrée                             | 62 dB(A)   |
| Indication de la position                                  | Mécanique, course 520 mm                                     |
|  |  |

### Données de sécurité

| malcation ac la position     | Miccanique, course 520 mm   |  |
|------------------------------|---|--|
| Bloc d'alimentation UL       | Alimentation de classe 2  |  |
| Indice de protection IEC/EN  | IP66  |  |
| Indice de protection NEMA/UL | NEMA 4X   |  |
| Boîtier de protection        | Boîtier UL de type 4X   |  |
| Homologations                | cULus selon UL60730-1A/-2-14, CAN/CSA<br>E60730-1:02, CE selon 2014/30/UE |  |
| Norme relative à la qualité  | ISO 9001  |  |
|                              |   |  |



# Fiche technique NFX24-SR N4

#### Données de sécurité

| Humidité ambiante                           | Max. 100% HR                                   |  |
|---|--|--|
| Température ambiante                        | -3050°C [-22122°F]                             |  |
| Remarque relative à la température ambiante | 4050 °C pour servomoteur à chauffage<br>ntégré |  |
| Température de stockage                     | -4080°C [-40176°F]                             |  |
| Entretien                                   | sans entretien                                 |  |
| Poids                                       | 5.9 lb [2.7 kg]                                |  |
| Matériau de boîtier                         | Polycarbonate                                  |  |

**Notes explicatives** 

† Tension d'impulsion nominale 800V, type d'action 1.AA, degré de pollution de contrôle 4.

## Caractéristiques du produit

#### Utilisation

**Poids** 

Matériaux

Pour la modulation des registres de systèmes CVCA. Le dimensionnement du servomoteur devrait être fait selon les spécifications du fabricant du registre. Le servomoteur est installé directement sur un arbre de registre dont le diamètre peut atteindre 1,05 po à l'aide de sa bride universelle. Le servomoteur fonctionne en réponse à un signal de tension de 2 à 10 VCC, avec l'ajout d'une résistance de 500  $\Omega$ , une entrée de commande de 4 à 20 mA provenant d'un régulateur ou d'un positionneur électronique. Un signal de mise en position de 2 à 10 VCC est fourni pour l'indication de la position. Ne pas utiliser pour une application maître-esclave.

#### Fonctionnement

Les actionneurs de la série NF..24-SR N4 offrent un véritable fonctionnement à ressort de rappel pour une application fiable et une fermeture positive sur les registres étanches à l'air. Le système de rappel par ressort fournit un couple constant à l'amortisseur avec et sans puissance appliquée à l'actionneur. La série NF..24-SR N4 offre une rotation de 95° et est équipée d'un indicateur de position gradué de 0° à 95°. Le NF..24-SR N4 utilise un moteur à courant continu sans balais qui est contrôlé par un circuit intégré spécifique à l'application (ASIC) et un microprocesseur. Le microprocesseur fournit l'intelligence à l'ASIC pour fournir une vitesse de rotation constante et pour connaître la position de sécurité exacte de l'actionneur. L'ASIC surveille et contrôle la rotation du moteur CC sans balais et fournit une fonction de détection de rotation numérique pour éviter d'endommager l'actionneur en cas de décrochage. L'actionneur peut être calé n'importe où dans sa rotation normale sans avoir besoin d'interrupteurs finaux mécaniques. L'actionneur NF..24-SR N4 est expédié à 5° (5° de la sécurité intégrale) pour fournir une compression automatique contre les joints des registres pour une fermeture étanche. Pour les basses températures ambiantes, le module de chauffage supplémentaire (-Y) en option

### Spécification typique

est disponible.

Les actionneurs de registre à ressort de rappel doivent être de type à accouplement direct qui ne nécessitent ni bras de manivelle ni tringlerie et doivent pouvoir être montés directement sur un arbre de transmission jusqu'à un diamètre de 1,05 po. L'actionneur doit fournir une commande de registre modulant en réponse à un 2...10 V ou, avec l'ajout d'une résistance de 500Ω, une entrée de commande 4...20 mA provenant d'un contrôleur ou d'un positionneur électronique. Les actionneurs doivent être conçus de manière à pouvoir être utilisés pour un fonctionnement à sécurité intégrée dans le sens horaire ou antihoraire. Les actionneurs doivent utiliser un moteur à courant continu sans balais contrôlé par un microprocesseur et être protégés contre les surcharges à tous les angles de rotation. Le temps de fonctionnement doit être constant et indépendant du couple. Un signal de retour 2...10 V doit être fourni pour le retour de position. Les actionneurs avec interrupteurs auxiliaires doivent être construits pour répondre aux exigences de double isolation, de sorte qu'une mise à la terre électrique n'est pas nécessaire pour répondre aux listes d'agences. Les actionneurs doivent être listés cULus et avoir une garantie de 5 ans et être fabriqués selon les normes internationales de contrôle de qualité ISO 9001. Les actionneurs doivent être tels que fabriqués par Belimo.



### **Accessoires**

| Accessoires électriques               | Description   | Туре                         |
|---------------------------------------|---|------------------------------|
|                                       | Joint d'étanchéité  | 11097-00001                  |
|                                       | pour presse-étoupe  |                              |
|                                       | (modèles NEMA 4)  |                              |
|                                       | Presse-étoupe   | 43442-00001                  |
|                                       | (modèles NEMA 4)  |                              |
|                                       |   | IRM-100                      |
|                                       | Interrupteur auxiliaire, sans mercure   | P475                         |
|                                       | Interrupteur auxiliaire, sans mercure   | P475-1                       |
|                                       |   | PTA-250                      |
|                                       | Positionneur pour montage mural   | SGA24                        |
|                                       | Positionneur pour montage en façade d'armoire   | SGF24                        |
|                                       | Résistance, Résistance 1/4" avec fils de raccord en tire-bouchon 6"                   | ZG-R01                       |
|                                       | Ensemble de résistances, Diviseur de tension 50 %                                     | ZG-R02                       |
|                                       | Transformer, 120 V c.a. à 24 V c.a., 40 VA  | ZG-X40                       |
| Accessoires mécaniques                | Description   | Туре                         |
|                                       | Support antirotation, pour AF / NF  | AF-P                         |
|                                       | Rotule approprié pour levier du registre KH8 / KH10, Emballage multiple de 10 pièces. | KG10A                        |
|                                       | Bras de levier de registre Largeur fente 8,2 mm, plage de serrage ø1425 mm            | KH10                         |
|                                       | Tige-poussoir pour rotule KG10A 36 po L, diamètre 3/8 po                              | SH10                         |
|                                       | Clé 8 et 10 mm  | TOOL-06                      |
|                                       | Clé 0.512 po [13 mm]  | TOOL-07                      |
|                                       | ·   | ZG-DC1                       |
|                                       |   | ZG-DC2                       |
|                                       |   | ZG-JSA-1                     |
|                                       |   | ZG-JSA-2                     |
|                                       |   | ZG-JSA-3                     |
| Outils                                | Description   | Туре                         |
|                                       | Simulateur de signaux, Alimentation 120 V c.a.  | PS-100                       |
| Option enfichable en usine uniquement | Description   | Туре                         |
|                                       | Réchauffeur, avec thermostat réglable   | N4 Heater Add-on<br>24V (-H) |

### Installation électrique



# Avertissement! Composants électriques sous tension!

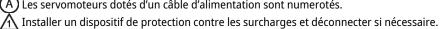
Lorsqu'on procède à l'installation, aux essais, à l'entretien et au dépannage de ce produit, Il peut arriver que des composants électriques soient toujours sous tension. Il est recommandé de confier cette tâche à un électricien agréé qui a reçu la formation appropriée pour manipuler des composants électriques sous tension. Le non-respect des mesures de sécurité électrique lorsqu'on est exposé à des composants électriques sous tension peut causer la mort ou des blessures graves.



Conforme aux exigences du cULus sur les appareils qui ne nécessitent aucune mise à la terre.

(A) Les servomoteurs dotés d'un câble d'alimentation sont numerotés.

faut respecter la puissance consommée et l'impédance d'entrée.



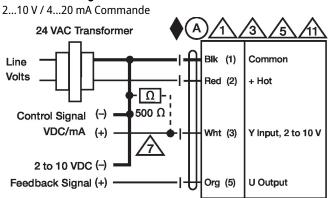
🔏 Les servomoteurs peuvent egalement être alimentés par une source de DC 24 V. ♠ Ne raccorder le commun qu'à une borne négative (-) des circuits de commande.

 $\bigwedge$  Une résistance de 500  $\Omega$  (ZG-R01) assure la conversion du signal de commande de 4...20 mA à

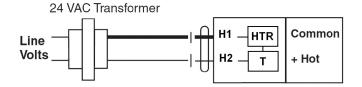
2...10 V. Les servomoteurs peuvent être raccordés en parallèle s'ils ne sont pas mécaniquement liés. Il



### Schémas de câblage



Élément chauffant du boîtier NEMA 4



### **Dimensions**

