

Servomoteur sans sûreté intégrée personnalisable pour la commande des registres des solutions de CVCA commerciales.

- Couple du moteur 40 Nm [360 in-lb]
- Tension nominale AC/DC 24 V
- Commande Tout ou rien, à virgule flottante
- NEMA 4X



garantie de 5 ans

Caractéristiques techniques

Données électriques	Tension nominale	AC/DC 24 V
	Fréquence de tension nominale	50/60 Hz
	Plage de tension nominale	AC 19,2...28,8 V/DC 21,6...28,8 V
	Consommation d'énergie en service	4 W
	Consommation d'énergie en position d'arrêt	2 W
	Dimensionnement du transformateur	6 VA
	Connexion électrique	Borne à visser (pour 26 à 14 fils GA), raccord de conduit de 13 m [1/2 po]
	Protection contre les surcharges	électronique sur toute la rotation de 0...95°
Données fonctionnelles	Couple du moteur	40 Nm [360 in-lb]
	Sens de déplacement du moteur à mouvement	sélectionnable avec interrupteur 0/1
	Surpassement manuel	bouton poussoir externe
	Angle de rotation	Max. 95°
	Remarque relative à l'angle de rotation	réglable avec butée mécanique
	Durée de course (moteur)	150 s / 90°
	Remarque relative à la durée de course du moteur	constante, indépendante de la charge
	Niveau sonore, moteur	45 dB(A)
Données de sécurité	Indication de la position	Mécanique, course 5...20 mm
	Bloc d'alimentation UL	Alimentation de classe 2
	Indice de protection IEC/EN	IP66
	Indice de protection NEMA/UL	NEMA 4X
	Boîtier de protection	Boîtier UL de type 4X
	Homologations	cULus selon UL60730-1A/-2-14, CAN/CSA E60730-1, CSA C22.2 No 24-93, CE selon 89/336/CE
	Norme relative à la qualité	ISO 9001
	Humidité ambiante	Max. 100% HR
	Température ambiante	-30...50°C [-22...122°F]
	Remarque relative à la température ambiante	-40...50 °C pour servomoteur à chauffage intégré
	Température de stockage	-40...80°C [-40...176°F]
Entretien	sans entretien	
Poids	Poids	7.1 lb [3.2 kg]
	Matériaux	Matériau de boîtier

Notes explicatives †Tension de choc nominale 800 V, Type d'action 1, Contrôle du degré de pollution 3.

Caractéristiques du produit

Utilisation Pour commande tout ou rien à virgule flottante des registres de systèmes CVCA. Le dimensionnement du servomoteur devrait être fait selon les spécifications du fabricant du registre. Le servomoteur est installé directement sur un arbre de registre dont le diamètre peut atteindre 1.05" à l'aide de sa bride universelle.

Fonctionnement Le servomoteur n'est pas muni d'interrupteurs de fin de course et n'en nécessite aucun, mais il est muni d'une protection électronique contre les surcharges. La bande antirotation livrée avec le servomoteur empêchera le mouvement latéral.

Le GMB24-3-T N4 offre une rotation de 95° et un indicateur visuel indique la position du servomoteur. Lorsqu'il atteint la position de fin de course du registre ou du servomoteur, le servomoteur s'arrête automatiquement. Les engrenages peuvent être débrayés manuellement avec un bouton situé sur le servomoteur une fois le couvercle retiré.

Le servomoteur GMB24-3-T N4 utilise un moteur à courant continu sans balais et sans capteurs, qui est commandé par un circuit intégré spécifique à l'application (ASIC). L'ASIC surveille et commande la rotation du servomoteur et fournit une fonction de détection de rotation numérique (DRS) pour éviter d'endommager le servomoteur en cas de calage. La consommation d'énergie est réduite en mode d'attente.

Des commutateurs auxiliaires ou des potentiomètres de réaction complémentaires peuvent facilement être installés directement sur le corps du servomoteur afin d'assurer les fonctions de signalisation et de commutation.

Pour les températures ambiantes basses, un élément chauffant (-H) complémentaire est offert en option.

Spécification typique Les servomoteurs de registre à virgule flottante, à commande tout ou rien doivent être de type à accouplement direct électronique, qui ne nécessitent ni bras de manivelle ni tringlerie et doivent pouvoir être installés directement sur un arbre dont le diamètre peut atteindre 1,05 po. Les servomoteurs doivent avoir une technologie de moteur à courant continu sans balais et être protégés contre les surcharges à tous les angles de rotation. Les servomoteurs doivent être munis d'un inverseur et d'un surpassement manuel sur le couvercle. La durée de course doit être constante et indépendante du couple. Les servomoteurs doivent être homologués cULus, avoir une garantie de 5 ans et être fabriqués conformément aux normes internationales de contrôle de la qualité ISO 9001. Les servomoteurs doivent être tels que fabriqués par Belimo.

Accessoires

Accessoires électriques	Description	Type
	Joint d'étanchéité pour presse-étoupe (modèles NEMA 4)	11097-00001
	Presse-étoupe (modèles NEMA 4)	43442-00001
	Pile de secours, pour modèles sans ressort de rappel	NSV24 US
	Pile, 12 V, 1,2 Ah (deux requis)	NSV-BAT
	Potentiomètre d'asservissement 1 kΩ enfichable, gris	P1000A GR
	Interrupteur auxiliaire 1 x SPDT module d'extension	S1A
	Interrupteur auxiliaire 2 x SPDT module d'extension	S2A
	Connecteur de conduit de câbles 1/2"	TF-CC US

Accessoires mécaniques
Description
Type

Bras de levier de servomoteur pour noix d'entraînement standard	AH-GMA
Rallonge d'axe 240 mm ø20 mm pour axe de registre ø8...22,7 mm	AV8-25
Rotule approprié pour levier du registre KH8, Emballage multiple de 10 pièces.	KG8
	K-GM20
Tige-poussoir pour rotule KG10A 36 po L, diamètre 3/8 po	SH10
Tige-poussoir pour joint à rotule KG6 et KG8 (36" L, 5/16" diameter).	SH8
Clé 0.512 po [13 mm]	TOOL-07
Support de fixation pour AF..	ZG-100
Support de fixation	ZG-101
	ZG-102
Support de fixation	ZG-103
Support de fixation	ZG-104
Support de fixation	ZG-109
Nécessaire d'accouplement	ZG-110
	ZG-DC1
	ZG-DC2
Nécessaire de fixation de la tringlerie pour installation à plat	ZG-GMA
Rallonge de socle pour GM..A to GM..	Z-GMA
Boîtier extérieur 13x8x6" [330x203x152 mm] (LxWxH)	ZS-100
Socle, pour ZS-100	ZS-101
Boîtier extérieur 406 x 213 x 102 mm (L x l x H)	ZS-150
Boîtier antidéflagrant 16x10x6.435" [406x254x164 mm] (LxWxH), UL et CSA, Classe I, zones 1 et 2, groupes B, C, D, (NEMA 7), Classe III, emplacements dangereux (classés)	ZS-260
Boîtier extérieur 17-1/4x8-3/4x5-1/2" [438x222x140 mm] (LxWxH), NEMA 4X, avec supports de fixation	ZS-300
Boîtier extérieur 17-1/4x8-3/4x5-1/2" [438x222x140 mm] (LxWxH), NEMA 4X, avec supports de fixation	ZS-300-5
Rallonge d'axe 1/2"	ZS-300-C1
Rallonge d'axe 3/4"	ZS-300-C2
Rallonge d'axe 1"	ZS-300-C3







Outils
Description
Type

Belimo PC-Tool, Logiciel de paramétrage et diagnostics	MFT-P
Câble de connexion 5 m, A : RJ11 6/4 ZTH EU, B : 6 broches pour la connexion à la prise de service	ZK1-GEN
Câble de connexion 5 m, A : RJ11 6/4 ZTH EU, B : extrémité de fil libre pour le raccordement au bornier MP/PP	ZK2-GEN
Câble de connexion 5 m, A+B : RJ12 6/6	ZK6-GEN

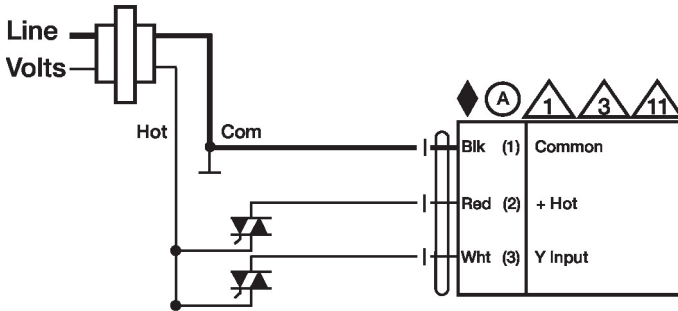
Option enfichable en usine uniquement
Description
Type

Réchauffeur, avec thermostat réglable	N4 Heater Add-on 24V (-H)
---------------------------------------	---------------------------

Installation électrique

-  Les servomoteurs dotés d'un câble d'alimentation sont numérotés.
-  Installer un dispositif de protection contre les surcharges et déconnecter si nécessaire.
-  Les servomoteurs peuvent également être alimentés par une source de DC 24 V.
-  Le fil chaud du servomoteur doit être connecté au commun de tableau de commande. Uniquement raccorder le commun à la branche négative (-) des circuits de commande. Les modèles de bornier (-T) n'ont pas de recopie.
-  Les servomoteurs peuvent être raccordés en parallèle s'ils ne sont pas mécaniquement liés. Il faut respecter la puissance consommée et l'impédance d'entrée.
-  Les servomoteurs sont dotés d'une plaquette à bornes à visser numérotées au lieu d'un câble.

24 VAC Transformer

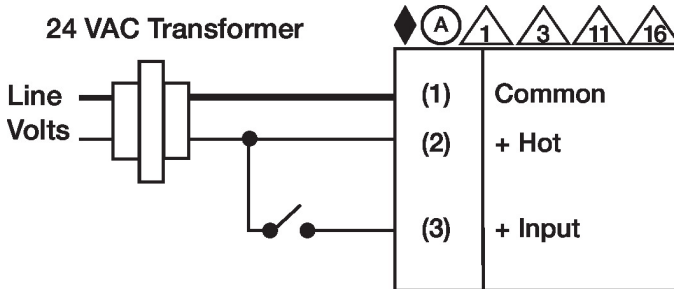


Virgule flottante - Triac à impulsion positive (source)

Schémas de câblage

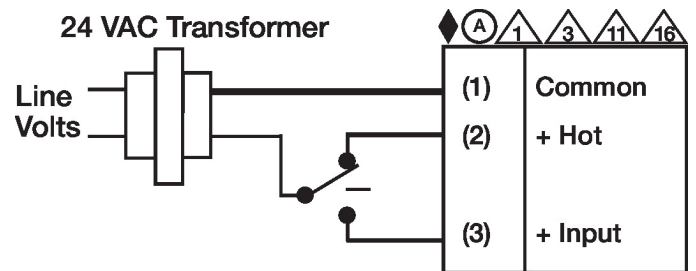
Tout ou rien

24 VAC Transformer



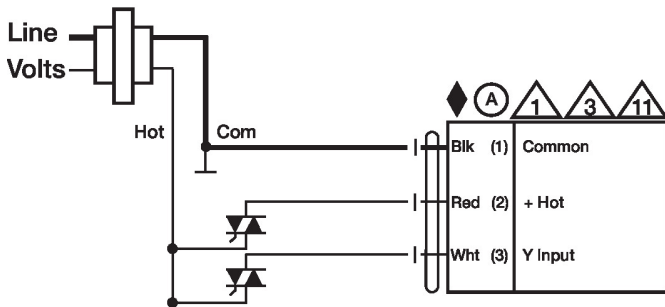
à 3 points

24 VAC Transformer



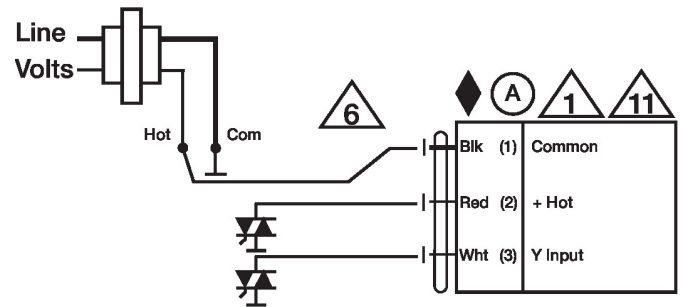
Virgule flottante - Triac à impulsion positive (source)

24 VAC Transformer



Virgule flottante - Triac à impulsion négative (sink)

24 VAC Transformer



Dimensions

