SR24A-MP-R



Actuador rotativo RetroFIT+ con comunicación para válvulas rotativas y de mariposa

- Par de giro del motor 20 Nm
- Tensión nominal AC/DC 24 V
- Control proporcional, Con comunicación
- 2...10 V variable
- Señal de salida (posición) 2...10 V variable
- Comunicación a través de MP-Bus de Belimo.
- Conversión de la señal del sensor



onversión de la señal del sensor					
atos técnicos					
Datos eléctricos	Tensión nominal	AC/DC 24 V			
	Frecuencia nominal	50/60 Hz			
	Rango de tensión nominal	AC 19.228.8 V / DC 21.628.8 V			
	Consumo de energía en funcionamiento	3.5 W			
	Consumo energía en reposo	1.25 W			
	Consumo de energía para dimensionado	6 VA			
	Conexión de la alimentación / control	Cable 1 m, 4x 0.75 mm ²			
	Funcionamiento en paralelo	Si (tenga en cuenta los datos de funcionamiento)			
Comunicación del bus de datos	Control mediante comunicaciones	MP-Bus			
	Número de nodos	MP-Bus máx. 8			
Datos de funcionamiento	Par de giro del motor	20 Nm			
	Margen de trabajo Y	210 V			
	Impedancia de entrada	100 kΩ			
	Margen de trabajo Y variable	Punto de inicio 0.532 V Punto final 2.532 V			
	Modos de funcionamiento opcionales	Todo-nada 3 puntos (sólo AC) Proporcional (DC 032 V)			
	Señal de salida (posición) U	210 V			
	Nota de señal de salida U	Máx. 0,5 mA			
	Señal de posición U variable	Punto de inicio 0.58 V Punto final 2.510 V			
	Precisión de posición	±5%			
	Accionamiento manual	con pulsador, se puede bloquear			
	Tiempo de giro del motor	90 s / 90°			
	Tiempo de giro del motor variable	90350 s			
	Nivel de potencia sonora, motor	45 dB(A)			
	Adaptación del rango de ajuste	Manual (automático durante la primera alimentación)			
	Adaptación a la variable del rango de ajuste	Ninguna acción Adaptación cuando está encendido Adaptación después de pulsar el pulsador para desembrague manual			
	Control manual	MAX (posición máxima) = 100% MIN (posición mínima) = 0 % ZS (posición intermedia, sólo CA) = 50%			
	Control imperativo variable	MAX = (MIN + 33%)100% MIN = 0%(MAX - 33%) ZS = MINMAX			



Datos técnicos

Datos de funcionamiento

Datos de seguridad

Indicador de posición	Mecánico, integrado, dos secciones
Clase de protección IEC/EN	III, Tensión extra-baja de seguridad (SELV)
Fuente de suministro eléctrico UL	Class 2 Supply
Grado de protección IEC/EN	IP54
Grado de protección NEMA/UL	NEMA 2
Carcasa	UL Enclosure Type 2
CEM	CE según 2014/30/UE
Certificación IEC/EN	IEC/EN 60730-1 y IEC/EN 60730-2-14
UL Approval	cULus según UL60730-1A, UL 60730-2-14 y CAN/CSA E60730-1
	La marca UL en el actuador depende del
	centro de producción; en cualquier caso, el
	dispositivo tiene conformidad UL
Tipo de acción	Tipo 1
Tensión de resistencia a los impulsos	0.8 kV
Grado de polución	3
Humedad ambiente	Máx. 95% de RH, sin condensación
Temperatura ambiente	050°C [32122°F]
Temperatura de almacenamiento	-4080°C [-40176°F]
Mantenimiento	sin mantenimiento
Bridas de conexión	F03/F04/F05
Peso	0.97 kg

Notas de seguridad



Peso

Datos mecánicos

- Este dispositivo ha sido diseñado para su uso en sistemas estacionarios de calefacción, ventilación y aire acondicionado y no se debe utilizar fuera del campo específico de aplicación, especialmente en aviones o en cualquier otro tipo de transporte aéreo.
- Aplicación en exterior: sólo es posible en el caso de que el dispositivo no esté expuesto directamente a agua (de mar), nieve, hielo, radiación solar o gases nocivos y que se asegure que las condiciones ambientales se mantienen en todo momento dentro de los umbrales de acuerdo con la ficha de datos.
- Sólo especialistas autorizados deben realizar la instalación. Cualquier regulación legal al respecto debe ser tenida en cuenta durante la instalación.
- El interruptor de cambio del sentido de giro solamente lo pueden manejar especialistas debidamente autorizados. En concreto, no se deberá invertir el sentido de giro en un circuito de protección antihielo.
- La temperatura de la superficie entre el actuador y la válvula no puede superar los 50 °C.
- El dispositivo sólo se puede abrir en el centro del fabricante. No contiene piezas que el usuario pueda reemplazar o reparar.
- No se deben retirar los cables del dispositivo.
- El dispositivo contiene componentes eléctricos y electrónicos y no se puede desechar con los residuos domésticos. Deben tenerse en cuenta todas las normas y requerimientos locales vigentes.



Características del producto

Modo de funcionamiento

Funcionamiento convencional:

El actuador se conecta a una señal de control estándar de 0...10 V y se mueve hasta la posición definida por la señal de control. La tensión de medición U se utiliza como visor eléctrico de la posición del actuador 0.5...100% y como señal de control para otros actuadores.

Funcionamiento en Bus:

El actuador recibe su señal de control digital desde el controlador de jerarquía superior a través del MP-Bus y se mueve hasta la posición definida. La conexión U sirve como interfaz de comunicación y no suministra una tensión de medición analógica.

Convertidor para sensores

Opción de conexión de un sensor (sensor pasivo o activo o contacto de conmutación). El actuador MP actúa como convertidor analógico-digital para la transmisión de la señal del sensor a través del MP-Bus hasta el sistema de jerarquía superior.

Aplicación

Para válvulas rotativas y de mariposa que posean las siguientes especificaciones mecánicas:

– ISO 5211: F03, F04, F05 (diámetro de la circunferencia completa de la brida para el montaje de la válvula)

- ISO 5211: cabeza de eje de forma geométrica cuadrada, plana o en cuña

Actuadores parametrizables

Los ajustes de fábrica abarcan las aplicaciones más comunes. Se pueden modificar parámetros individuales con Belimo Assistant 2 o el ZTH EU.

Acoplamiento al eje

En la composición del suministro no se incluye el adaptador para ejes cuadrados (véase el apartado «Accesorios»).





Type ZSV-11-4K



Туре	s [mm]
ZSV-08	8
ZSV-09	9
ZSV-10	10
ZSV-11	11
ZSV-12	12
ZSV-14	14







Туре	d ₇ [mm]
ZSK-12	12
ZSK-14	14

Montaje directo y sencillo

Montaje directo sencillo en la válvula rotativa o de mariposa con bridas de montaje. Se puede seleccionar la orientación de montaje con respecto a la válvula en pasos de 90°.

Accionamiento manual

Es posible realizar un accionamiento manual oprimiendo el pulsador (el engranaje se mantiene desembragado mientras el pulsador siga presionado o bloqueado).

Ángulo de giro ajustable

Ángulo de giro ajustable mediante topes mecánicos.

Alta fiabilidad funcional

El actuador se encuentra protegido contra sobrecargas, no necesita ningún contacto limitador y se detiene automáticamente cuando alcanza el final de carrera.

Indicador de posición

El indicador de posición de dos secciones (palanca) se puede reducir a 70 mm y la parte delantera de la palanca se puede fijar al cable (presilla).

Posición de inicio

La primera vez que recibe tensión, es decir, en la puesta en marcha, el actuador lleva a cabo una adaptación, que hace que el margen de trabajo y la señal de salida se correspondan con el rango mecánico ajustado.

A continuación, el actuador se mueve hasta la posición que define la señal de control. Ajuste de fábrica: Y2 (giro antihorario).



Características del producto

Adaptación y sincronización

Se puede activar una adaptación manualmente pulsando el botón "Adaptación" o con Belimo Assistant 2. Los dos topes finales mecánicos se detectan durante la adaptación (rango de ajuste completo).

Está configurada la sincronización automática después de accionar el pulsador para desembrague manual. La sincronización se realiza en la posición inicial (0 %).

A continuación, el actuador se mueve hasta la posición que define la señal de control.

Con Belimo Assistant 2 se pueden realizar diversos ajustes.

Accesorios

Herramientas	Descripción	Modelo	
	Herramienta de servicio, con función ZIP-USB, para actuadores parametrizables y con comunicación, regulador de VAV y dispositivos para funcionamiento en CVAA	ZTH EU	
	Herramienta de servicio para la configuración, el manejo in situ y la solución de problemas con cable o de forma inalámbrica.	Belimo Assistant 2	
	Adaptador para herramienta de servicio ZTH	MFT-C	
	Cable de conexión 5 m, A: RJ11 6/4 ZTH EU, B: conector de servicio de 6 polos para dispositivo Belimo	ZK1-GEN	
	Cable de conexión 5 m, A: RJ11 6/4 ZTH EU, B: extremo de cable libre para la conexión al terminal MP/PP	ZK2-GEN	
Accesorios eléctricos	Descripción	Modelo	
	Contacto auxiliar 1x SPDT adaptable	S1A	
	Contacto auxiliar 2x SPDT adaptable	S2A	
	Potenciómetro de realimentación 140 Ω adaptable	P140A	
	Potenciómetro de realimentación 1 kΩ adaptable	P1000A	
	Potenciómetro de realimentación 10 kΩ adaptable	P10000A	
	Unidad de alimentación MP-Bus para actuadores MP	ZN230-24MP	
Pasarelas	Descripción	Modelo	
	Pasarela MP a BACnet MS/TP	UK24BAC	
	Pasarela MP a Modbus RTU	UK24MOD	
	r dodr cid ivir d iviododo ivi o	OILE IIIIOD	
Accesorios mecánicos	Descripción	Modelo	
Accesorios mecánicos			
Accesorios mecánicos	Descripción	Modelo	
Accesorios mecánicos	Descripción Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 8x8x57 mm (LxAxH)	Modelo ZSV-08	
Accesorios mecánicos	Descripción Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 8x8x57 mm (LxAxH) Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 9x9x57 mm (LxAxH)	Modelo ZSV-08 ZSV-09	
Accesorios mecánicos	Descripción Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 8x8x57 mm (LxAxH) Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 9x9x57 mm (LxAxH) Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 10x10x57 mm (LxAxH)	ZSV-08 ZSV-09 ZSV-10	
Accesorios mecánicos	Descripción Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 8x8x57 mm (LxAxH) Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 9x9x57 mm (LxAxH) Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 10x10x57 mm (LxAxH) Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 11x11x57 mm (LxAxH)	ZSV-08 ZSV-09 ZSV-10 ZSV-11	
Accesorios mecánicos	Descripción Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 8x8x57 mm (LxAxH) Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 9x9x57 mm (LxAxH) Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 10x10x57 mm (LxAxH) Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 11x11x57 mm (LxAxH) Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 11x11x57 mm	ZSV-08 ZSV-09 ZSV-10 ZSV-11	
Accesorios mecánicos	Descripción Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 8x8x57 mm (LxAxH) Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 9x9x57 mm (LxAxH) Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 10x10x57 mm (LxAxH) Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 11x11x57 mm (LxAxH) Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 11x11x57 mm (larg.xanch.xalt., cuadrado interior)	XSV-08 ZSV-09 ZSV-10 ZSV-11 ZSV-11-4K	
Accesorios mecánicos	Descripción Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 8x8x57 mm (LxAxH) Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 9x9x57 mm (LxAxH) Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 10x10x57 mm (LxAxH) Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 11x11x57 mm (LxAxH) Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 11x11x57 mm (larg.xanch.xalt., cuadrado interior) Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 12x12x57 mm (LxAxH)	XSV-08 ZSV-09 ZSV-10 ZSV-11 ZSV-11-4K	
Accesorios mecánicos	Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 8x8x57 mm (LxAxH) Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 9x9x57 mm (LxAxH) Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 10x10x57 mm (LxAxH) Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 11x11x57 mm (LxAxH) Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 11x11x57 mm (LxAxH) Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 11x11x57 mm (larg.xanch.xalt., cuadrado interior) Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 12x12x57 mm (LxAxH) Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 14x14x57 mm (LxAxH) Adaptador de cabeza plana para ejes cuadrados 8xø17x57 mm (AxøxH) Adaptador de cabeza plana para ejes cuadrados 9xø12x57 mm (AxøxH)	XSV-08 ZSV-09 ZSV-10 ZSV-11 ZSV-11-4K ZSV-12 ZSV-14 ZSF-08 ZSF-09	
Accesorios mecánicos	Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 8x8x57 mm (LxAxH) Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 9x9x57 mm (LxAxH) Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 10x10x57 mm (LxAxH) Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 11x11x57 mm (LxAxH) Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 11x11x57 mm (LxAxH) Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 11x11x57 mm (larg.xanch.xalt., cuadrado interior) Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 12x12x57 mm (LxAxH) Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 14x14x57 mm (LxAxH) Adaptador de cabeza plana para ejes cuadrados 8xø17x57 mm (AxøxH)	XSV-08 ZSV-09 ZSV-10 ZSV-11 ZSV-11-4K ZSV-12 ZSV-14 ZSF-08 ZSF-09	
Accesorios mecánicos	Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 8x8x57 mm (LxAxH) Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 9x9x57 mm (LxAxH) Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 10x10x57 mm (LxAxH) Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 11x11x57 mm (LxAxH) Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 11x11x57 mm (LxAxH) Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 11x11x57 mm (larg.xanch.xalt., cuadrado interior) Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 12x12x57 mm (LxAxH) Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 14x14x57 mm (LxAxH) Adaptador de cabeza plana para ejes cuadrados 8xø17x57 mm (AxøxH) Adaptador de cabeza plana para ejes cuadrados 9xø12x57 mm (AxøxH)	ZSV-08 ZSV-09 ZSV-10 ZSV-11 ZSV-11-4K ZSV-12 ZSV-14 ZSF-08 ZSF-09 ZSF-10	
Accesorios mecánicos	Descripción Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 8x8x57 mm (LxAxH) Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 9x9x57 mm (LxAxH) Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 10x10x57 mm (LxAxH) Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 11x11x57 mm (LxAxH) Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 11x11x57 mm (larg.xanch.xalt., cuadrado interior) Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 12x12x57 mm (LxAxH) Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 14x14x57 mm (LxAxH) Adaptador de cabeza plana para ejes cuadrados 8xø17x57 mm (AxøxH) Adaptador de cabeza plana para ejes cuadrados 9xø12x57 mm (AxøxH) Adaptador de cabeza plana para ejes cuadrados 10xø17x57 mm (AxøxH)	XSV-08 ZSV-09 ZSV-10 ZSV-11 ZSV-11-4K ZSV-12 ZSV-14 ZSF-08 ZSF-09 ZSF-10 ZSF-11	
Accesorios mecánicos	Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 8x8x57 mm (LxAxH) Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 9x9x57 mm (LxAxH) Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 10x10x57 mm (LxAxH) Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 11x11x57 mm (LxAxH) Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 11x11x57 mm (LxAxH) Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 11x11x57 mm (larg.xanch.xalt., cuadrado interior) Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 12x12x57 mm (LxAxH) Adaptador para ejes cuadrados, cuadrado 14x14x57 mm (LxAxH) Adaptador de cabeza plana para ejes cuadrados 8xø17x57 mm (AxøxH) Adaptador de cabeza plana para ejes cuadrados 10xø17x57 mm (AxøxH) Adaptador de cabeza plana para ejes cuadrados 11xø14x57 mm (AxøxH) Adaptador de cabeza plana para ejes cuadrados 11xø14x57 mm (AxøxH)	XSV-08 ZSV-09 ZSV-10 ZSV-11 ZSV-11-4K ZSV-12 ZSV-14 ZSF-08 ZSF-09 ZSF-10 ZSF-11	

Instalación eléctrica



Alimentación del transformador de aislamiento de seguridad.

Es posible realizar una conexión en paralelo de otros actuadores. Respete los datos de funcionamiento.

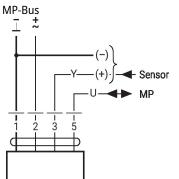
El conmutador del sentido de giro se encuentra cubierto. Ajuste de fábrica: sentido de giro Y2.

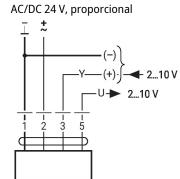


Instalación eléctrica

Colores de los hilos:

- 1 = negro
- 2 = rojo
- 3 = blanco
- 5 = naranja

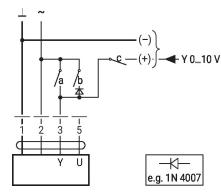




Otras instalaciones eléctricas

Funciones con valores básicos (modo convencional)

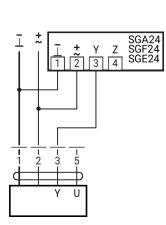
Mandos imperativos con 24 V AC con contactos de relé

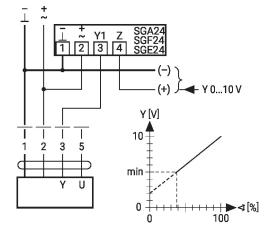


1	2	а	b	С	
→\L	⊸ L	~	⊸		0 %
⊸~L	⊸ L	~ <u>~</u>	⊸~L		ZS 50%
⊸~L	⊸~L	⊸~L			100%
⊸~L	⊸/L	⊸	→	Ų.	Υ

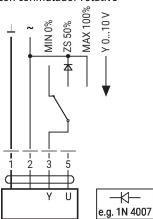
Con control remoto 0...100% con posicionador SG..

Límite mínimo con el posicionador SG..





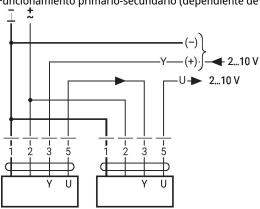
Mandos imperativos con 24 V AC con conmutador rotativo



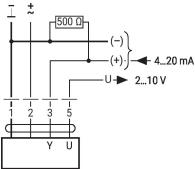


Funciones con valores básicos (modo convencional)

Funcionamiento primario-secundario (dependiente de la posición)



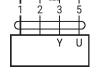
Control con 4...20 mA a través de una resistencia externa



Comprobación del funcionamiento

Procedimiento

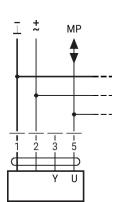
- 1. Conectar 24 V a las conexiones 1 y 2
- 2. Desconectar la conexión 3:
- con sentido de giro L: El actuador gira a la izquierda
- con sentido de giro R: El actuador gira a la derecha
- 3. Cortocircuitar las conexiones 2 y 3:
- El actuador funciona en sentido



contrario

Funciones con valores básicos (modo convencional)

Conexión en el MP-Bus



Máx. 8 nodos MP-Bus

Conexión de sensores activos

Precaución:

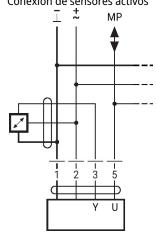
٧.

2...10 V

El rango de funcionamiento

debe establecerse en DC 2...10

La resistencia de 500 Ω convierte la señal de corriente de 4...20 mA en una señal de voltaje DC

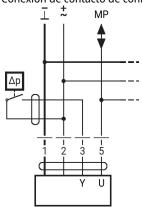


- Alimentación de 24 V AC/DC
- Señal de salida 0...10 V (máx. 0...32 V)
- Resolución 30 mV

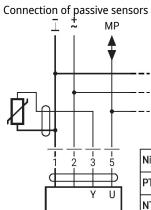


Funciones con valores básicos (modo convencional)

Conexión de contacto de conmutación externo



- Corriente de conmutación 16 mA @ 24 V
- El punto de inicio del margen de trabajo debe parametrizarse en el actuador MP como ≥0,5 V

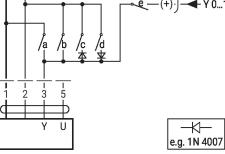


Ni1000	-28+98°C	8501600 Ω ²⁾		
PT1000	−35+155°C	8501600 Ω ²⁾		
NTC	-10 ±160°C ¹⁾	200 0 60 k0 ²⁾		

- 1) Depending on the type
- 2) Resolution 1 Ohm Compensation of the measured value is recommended

Funciones con parámetros específicos (es necesario realizar la parametrización)

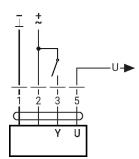
Mandos imperativos y limitador con 24 V AC con contactos de relé



e.g. 1N 4007

1								
	1	2	а	b	С	d	е	
	⊸~L	⊸ L	⊸~L	<u>~</u> _	<u>~</u> _	⊸ -	~	Close
	⊸~L	⊸ L	⊸	⊸ _	- -	⊸	→	MIN
	→\L	₩ _L	-	→	⊸ L	⊸ -	-	ZS
	⊸ L	₹ L	\	¥	\- \-	\- \-	\	MAX
	~~L	⊸~L	\	-	- -	√L	-	Open
	~L	♣~L	-	→ -	→ -	→ -	Å L	Υ

Control todo-nada

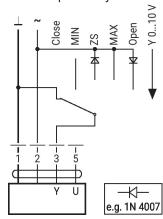




Otras instalaciones eléctricas

Funciones con parámetros específicos (es necesario realizar la parametrización)

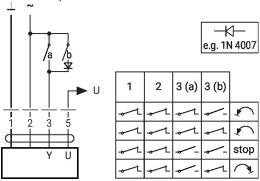
Mandos imperativos y limitador con 24 V AC con conmutador rotativo



Precaución:

La función "Cerrar" solo está garantizada si el punto de inicio del margen de trabajo se define con un mínimo de 0,5 V.

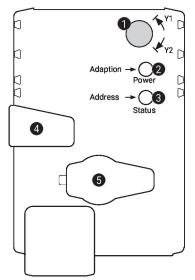
Control de 3 puntos con 24 V AC



Control de posición: 90° = 100s Control de caudal: Vmax = 100s



Controles de funcionamiento e indicadores



Conmutador del sentido de giro

Conmutación: Cambio del sentido de giro

2 Pulsador y visor LED verde

Apagado: Sin alimentación o avería Encendido: En funcionamiento

Pulsar botón: Activa la adaptación del ángulo de giro, seguida del modo estándar

Pulsador y visor LED amarillo

Apagado: Modo estándar

Encendido: Proceso de adaptación o sincronización activo

Intermitente: Comunicación MP-Bus activa

Parpadeo: Solicitud para direccionamiento del cliente MP

Pulsar botón: Confirmación del direccionamiento

4 Pulsador para desembrague manual

Pulsar Desembraque del engranaje, parada del motor, accionamiento manual

botón: posible

Soltar Embrague del engranaje, modo estándar

botón:

5 Conector de servicio

Para la conexión de herramientas de servicio y parametrización

Comprobación de la conexión de la alimentación

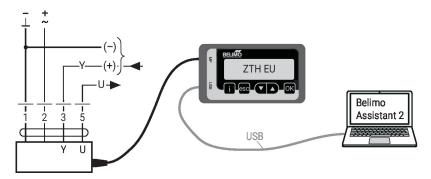
2 apagado y 3 encendido Posible error de conexionado en la alimentación

Servicio

Conexión mediante cables

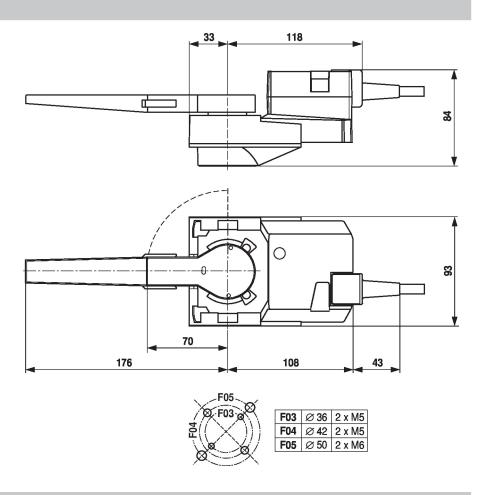
La unidad se puede parametrizar con ZTH EU a través del conector de servicio. Para una parametrización ampliada, se puede conectar Belimo Assistant 2.

Connection ZTH EU / Belimo Assistant 2





Dimensiones



Documentación complementaria

- Resumen de socios colaboradores MP
- Conexiones de herramientas
- Introducción a la tecnología MP-Bus
- La gama de productos completa para aplicaciones de agua
- Fichas de datos para válvulas de bola
- Instrucciones de instalación para actuadores o válvulas de bola
- Notas generales para la planificación de proyectos
- Guía rápida: Belimo Assistant 2