

Robinet à papillon avec Version à oreilles taraudées

- Disque Acier inoxydable 304
- Étanchéité à la bulle à la fermeture
- Siège élastique
- Les dimensions face à face du robinet sont conformes aux normes API 609 et MSS-SP-67
- Entièrement assemblé et testé, prêt pour l'installation



garantie de 5 ans

### Aperçu des différents types

Type	DN
F6125HD	125

### Caractéristiques techniques

<b>Données fonctionnelles</b>	Taille du robinet[mm]	5" [125]
	Fluide	eau réfrigérée ou chaude, jusqu'à 60% de glycol
	Plage de température du fluide (eau)	-30...120 °C [-22...250°F]
	Pression nominale du corps	Classe ANSI compatible avec CWP de 125, 232 psi
	Pression de fermeture Δps	200 psi
	Caractéristique de débit	égal pourcentage modifié
	Leakage rate	Parfaite étanchéité, taux d'étanchéité A
	Raccord de tuyau	Bride à utiliser avec ASME/ANSI classe 125/150
	Entretien	sans entretien
	Configuration d'écoulement	2 voies
	Débit réglable	Rotation à 90°
	Cv	1022
	Vitesse maximale	12 FPS
	Fils de languette	3/4-10 UNC
	<b>Matériaux</b>	Corps de robinet
Finition du corps		revêtement en poudre époxy (RAL 5002 bleu)
Tige de manœuvre		Acier inoxydable 416
Joint de la tige de manœuvre		EPDM (lubrifié)
Siège		EPDM
Palier		RPTFE
<b>Suitable actuators</b>	Disque	Acier inoxydable 304
	Sans sûreté intégrée	DRB(X)
		PRB(X)
Électricité à sûreté intégrée	PKRB(X)	

Caractéristiques du produit

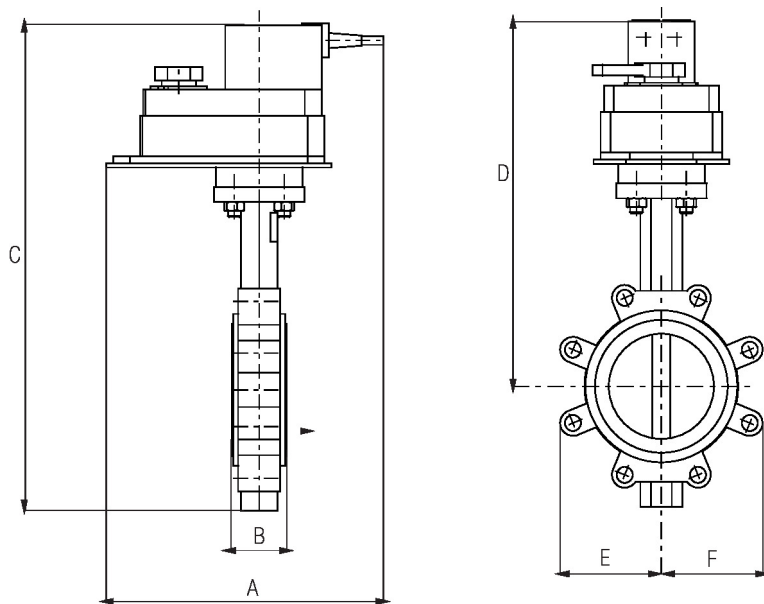
Détails débit/montage



Dimensions

Type	DN	Poids
F6125HD	125	30 lb [14 kg]

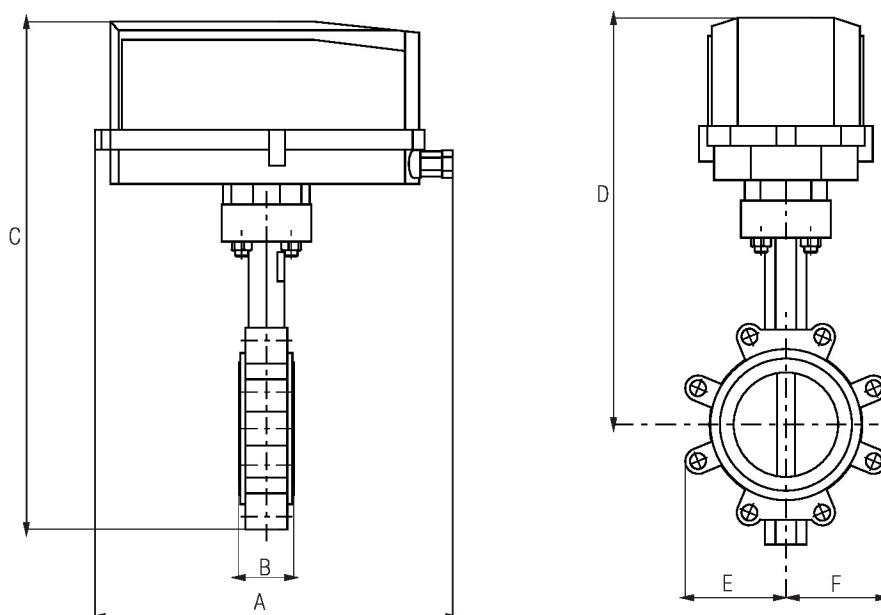
DRB, DKRB



Robinet avec servomoteur DRB, DKRB

A	B	C	D	E	F	Nombre de trous de boulon
11.3" [286]	2.3" [58]	17.9" [454]	13.6" [345]	4.9" [124]	4.9 po [125]	8

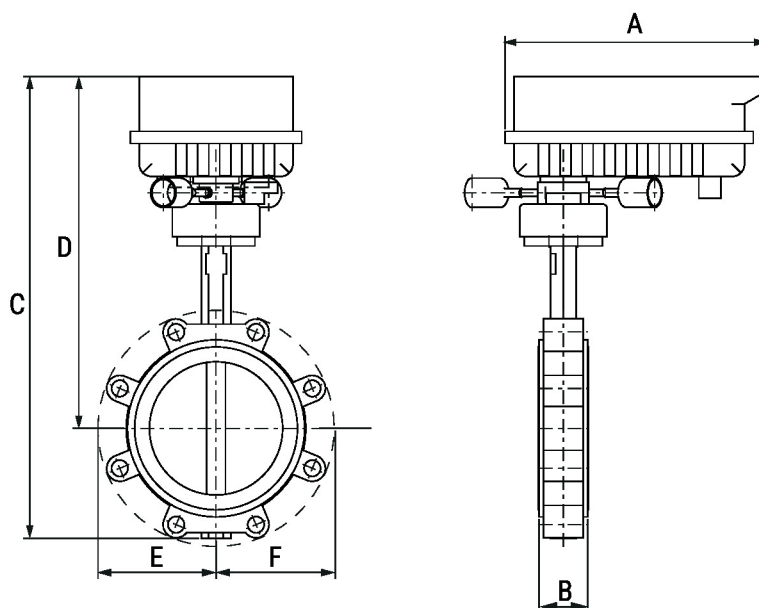
DRB..N4(H), DKRB..N4(H)



Robinet avec servomoteur DRB..N4, DKRB..N4

A	2B	C	D	E	F	Nombre de trous de boulon
14.1" [358]	2.3" [58]	20.0" [509]	15.7" [399]	4.9" [124]	4.9 po [125]	8

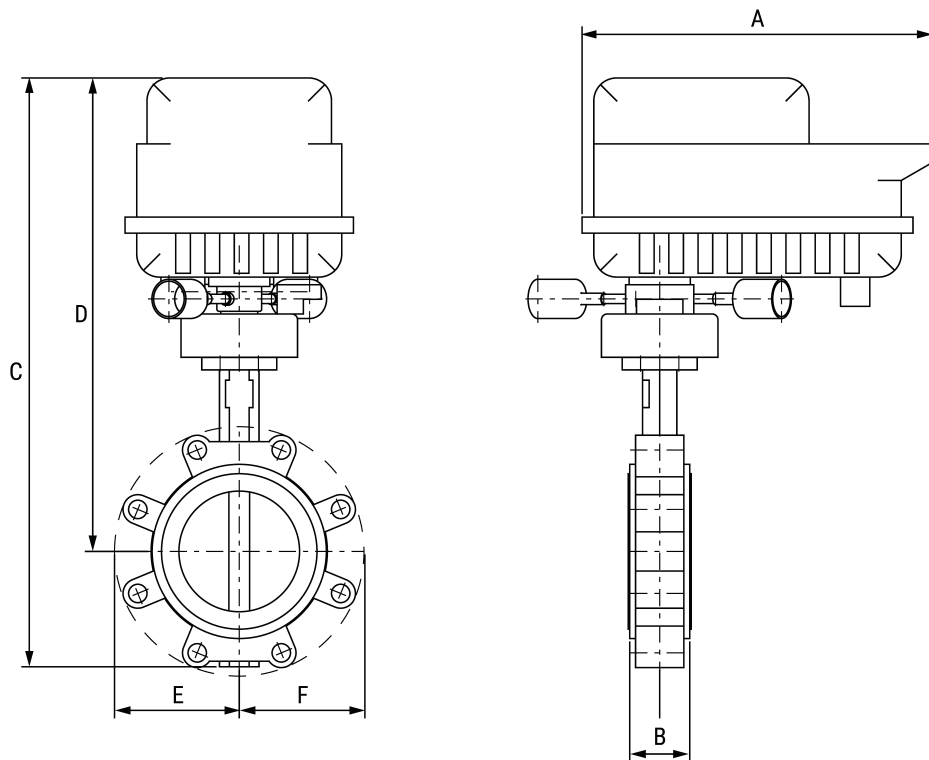
PRB(X)



Robinet avec servomoteur PRB(X)

A	B	C	D	E	F	Nombre de trous de boulon
12.0" [304]	2.3" [58]	19.9" [506]	15.5" [394]	4.9" [124]	4.9 po [125]	8

Dimensions



Robinet avec servomoteur PKR

A	B	C	D	E	F	Nombre de trous de boulon
12.0" [304]	2.3" [58]	22.1" [562]	17.8" [453]	4.9" [124]	4.9 po [125]	8

MFT/programmable, Électricité à sûreté intégrée, 24...240 V



garantie de 5 ans



## Caractéristiques techniques

<b>Données électriques</b>	Tension nominale	AC 24...240 V / DC 24...125 V	
	Fréquence de tension nominale	50/60 Hz	
	Plage de tension nominale	AC 19.2...264 V / DC 19.2...137.5 V	
	Consommation d'énergie en service	52 W	
	Consommation d'énergie en position d'arrêt	9 W	
	Dimensionnement du transformateur	avec 24 V 54 VA / avec 240 V 68 VA	
	Commutateur auxiliaire	2 x SPDT, 1 mA...3 A (0.5 A inductif), DC 5 V...AC 250 V (isolation renforcée II), 1 x 10° / 1 x 0...90° (réglage par défaut 85°)	
	Puissance de commutation du commutateur auxiliaire	1 mA...3 A (0.5 A inductif), DC 5 V...AC 250 V (isolation renforcée II)	
	Connexion électrique	Borniers, vis mise à la de terre (PE)	
	Protection contre les surcharges	électronique sur toute la rotation de 0...90°	
<b>Communication par bus de données</b>	Communicant	BACnet MS/TP Modbus RTU MP-Bus	
	<b>Données fonctionnelles</b>	Plage de fonctionnement Y	2...10 V
		Remarque relative à la plage de fonctionnement Y	4...20 mA
Impédance d'entrée		100 kΩ pour 2...10 V (0.1 mA), 500 Ω pour 4...20 mA, 1500 Ω pour marche-arrêt	
Plage de fonctionnement Y variable		Début 0.5...30 V Fin 2.5...32 V	
Modes de fonctionnement en option		variable (VDC, tout ou rien, à virgule flottante)	
Signal d'asservissement de position U		2...10 V	
Remarque relative au signal d'asservissement de position U		Max. 0.5 mA	
Variante du signal d'asservissement de position U		VCC variable	
Réglage de la position à sûreté intégrée		0...100%, réglable avec l'application Belimo Assistant (réglage par défaut 0%)	
Délai d'attente de la panne d'alimentation (PF)		2 s	
Délai d'attente de la panne d'alimentation (PF) variable	0...10 s		
Temps de préchargement	5...20 s		
Sens de déplacement du moteur à mouvement	Réversible avec application		

**Caractéristiques techniques**

<b>Données fonctionnelles</b>	Sens de mouvement de la fonction à sûreté intégrée	Réversible avec application
	Surpassement manuel	Manivelle hexagonale 7 mm, fournie
	Angle de rotation	90°
	Durée de course (moteur)	35 s / 90°
	Durée de course réglable	30...120 s
	Durée de course à sûreté intégrée	<30 s
	Niveau sonore, moteur	68 dB(A)
	Niveau sonore, sûreté intégrée	62 dB(A)
	Indication de la position	indicateur en dôme sur le dessus
<b>Données de sécurité</b>	Bloc d'alimentation UL	Alimentation de classe 2
	Indice de protection IEC/EN	IP66/67
	Indice de protection NEMA/UL	NEMA 4X
	Boîtier de protection	Boîtier UL de type 4X
	Homologations	cULus selon UL60730-1A/-2-14, CAN/CSA E60730-1:02, CE selon 2014/30/UE et 2014/35/UE
	Norme relative à la qualité	ISO 9001
	Humidité ambiante	Max. 100% HR
	Température ambiante	-30...50°C [-22...122°F]
	Entretien	sans entretien
<b>Poids</b>	Poids	15 lb [6.6 kg]
<b>Matériaux</b>	Matériau de boîtier	Boîtier en aluminium moulé sous pression et plastique

**Caractéristiques du produit**

- Configuration par défaut** Les paramètres par défaut pour les applications 2...10 V de l'actionneur PKR ...- MFT sont attribués lors de la fabrication. Si nécessaire, différents paramètres de l'actionneur peuvent être commandés. Ces paramètres sont variables et peuvent être modifiés par le pré-réglage d'usine, le portable ZTH US ou en utilisant l'application Belimo sur un téléphone intelligent avec la programmation de Communication en Champ Proche (NFC).
- Utilisation** Les actionneurs de vanne de la série PR sont conçus avec une liaison intégrée et des indicateurs de position visuels. Pour les applications extérieures, la vanne installée doit être montée avec l'actionneur à l'horizontale ou au-dessus. Pour les applications intérieures, l'actionneur peut être à n'importe quel endroit, y compris directement sous la vanne.

**Caractéristiques du produit**

- Fonctionnement** L'actionneur de la série PR fournit une rotation de 90° et un indicateur visuel indique la position de la vanne. L'actionneur de la série PR utilise un moteur CC sans balais à faible consommation d'énergie et est protégé électroniquement contre les surcharges. Une alimentation électrique universelle est fournie pour connecter une tension d'alimentation de 24 à 240 V CA et 24 à 125 V CC. Inclus est un chauffage intelligent avec thermostat pour éliminer la condensation. Deux interrupteurs auxiliaires sont fournis; un réglé à 10° ouvert et l'autre est réglable sur site. La durée de fonctionnement est réglable sur site de 30 à 120 secondes à l'aide de l'application de communication en champ proche (NFC) et d'un téléphone intelligent.
- † Utilisez une plage de tailles de fils de cuivre 60° C / 75° C 12...28 AWG, toronnés ou pleins. Utilisez un conduit métallique flexible. Poussez le dispositif de raccord de conduit répertorié sur le câble de l'actionneur pour aboutir contre le boîtier. Vissez le connecteur de conduit. Recouvrez le câblage d'entrée des actionneurs d'un conduit flexible répertorié. Terminez correctement le conduit dans une boîte de jonction appropriée. Tension d'impulsion nominale 4000 V. Type d'action 1. Degré de pollution de contrôle 3.
- Temps de chevauchement** Les pannes de courant peuvent être pontées pour une durée maximale de 10 secondes. Lors d'une panne de courant, le servomoteur demeure stationnaire conformément au temps de chevauchement. Si la durée de la panne de courant est supérieure au temps de chevauchement, le servomoteur se déplacera vers la position à sûreté intégrée sélectionnée. Le temps de chevauchement défini à la sortie d'usine est de 2 secondes. Ce paramètre peut être modifié sur place à l'aide de l'outil d'entretien Belimo MFT-P.
- Réglages : le bouton rotatif ne doit pas être réglé à la position «PROG FAIL-SAFE!»  
 Pour les réglages rétroactifs du temps de chevauchement à l'aide de l'outil d'entretien MFT-P ou du dispositif de réglage et de diagnostic ZTH-EU de Belimo, vous devez entrer uniquement les valeurs.
- Réglages en usine** Les paramètres par défaut pour les applications 2...10 V de l'actionneur PKR ... MFT sont attribués lors de la fabrication. Si nécessaire, différents paramètres de l'actionneur peuvent être commandés. Ces paramètres sont variables et peuvent être modifiés par le pré-réglage d'usine, le portable ZTH US ou en utilisant l'application Belimo sur un téléphone intelligent avec la programmation de Communication en Champ Proche (NFC).

**Accessoires**

Passerelles	Description	Type
	Passerelle MP à BACnet MS/TP	UK24BAC
	Passerelle MP vers Modbus RTU	UK24MOD
	Passerelle MP vers LonWorks	UK24LON
Accessoires électriques	Description	Type
	Outil de paramétrage, avec fonction ZIP USB, pour servomoteurs Belimo paramétrables et communicants / régulateurs VAV et dispositifs performants CVCA	ZTH US
Accessoires mécaniques	Description	Type
	Clé de manœuvre pour PR, PKR, PM	ZG-HND PR
Outils	Description	Type
	Câble de connexion 3 m, A : RJ11 6/4 ZTH EU, B : Weidmüller tripolaire et connexion électrique	ZK4-GEN
	Outil de paramétrage, avec fonction ZIP USB, pour servomoteurs Belimo paramétrables et communicants / régulateurs VAV et dispositifs performants CVCA	ZTH US

**Installation électrique**

◆ Conforme aux exigences du cULus sur les appareils qui ne nécessitent aucune mise à la terre.

Ⓢ Les modèles à alimentation électrique tous courants peuvent être alimentés en courant 24 à 240 V.

⚠ Débrancher l'alimentation.

⚠ Ils assurent la protection contre les surcharges et se déconnectent au besoin.

⚠ Deux interrupteurs auxiliaires intégrés (2x SPDT) pour l'indication de la position de fin de course, le réglage du verrouillage, le démarrage du ventilateur, etc.

⚠ Ne connecter le commun qu'à la branche négative (-) des circuits de commande.

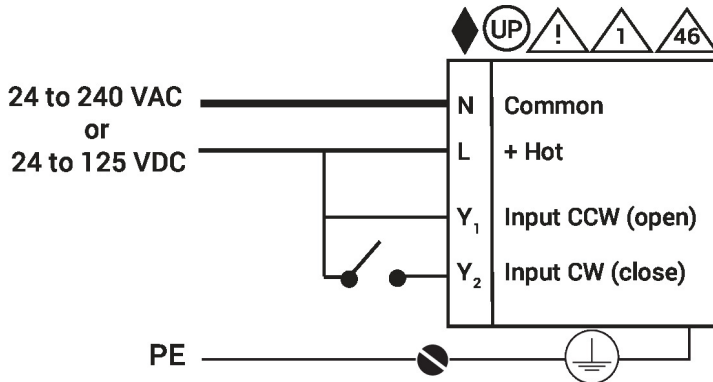
⚠ Les servomoteurs peuvent être branchés en parallèle. La consommation d'électricité et l'impédance d'entrée doivent être observées.

**⚠ Avertissement! Composants électriques sous tension!**

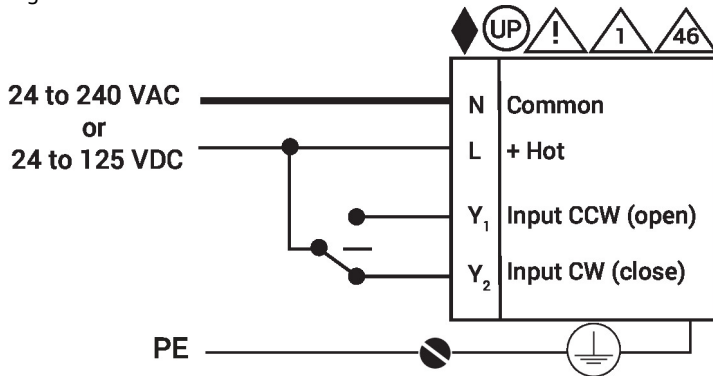
Lorsqu'on procède à l'installation, aux essais, à l'entretien et au dépannage de ce produit, il peut arriver que des composants électriques soient toujours sous tension. Il est recommandé de confier cette tâche à un électricien agréé qui a reçu la formation appropriée pour manipuler des composants électriques sous tension. Le non-respect des mesures de sécurité électrique lorsqu'on est exposé à des composants électriques sous tension peut causer la mort ou des blessures graves.

**Schémas de câblage**

Tout ou rien



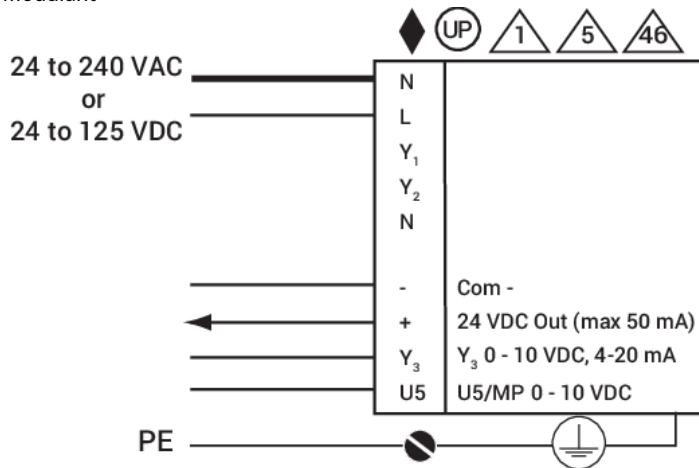
Virgule flottante



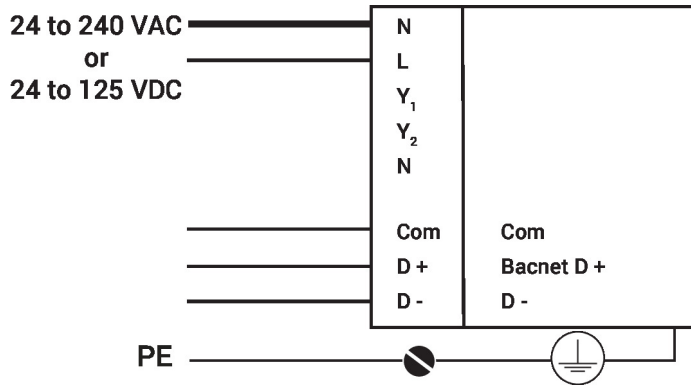


Schémas de câblage

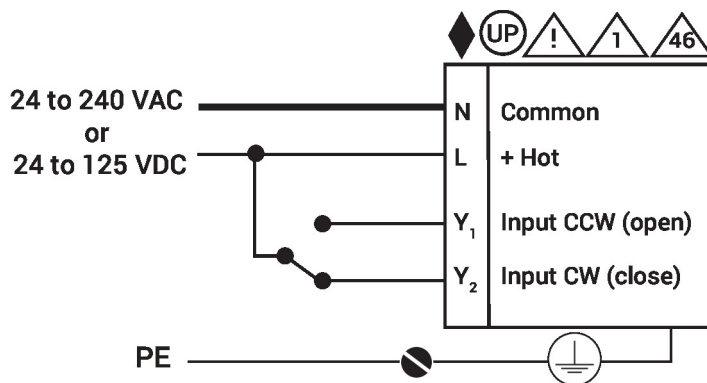
Modulant



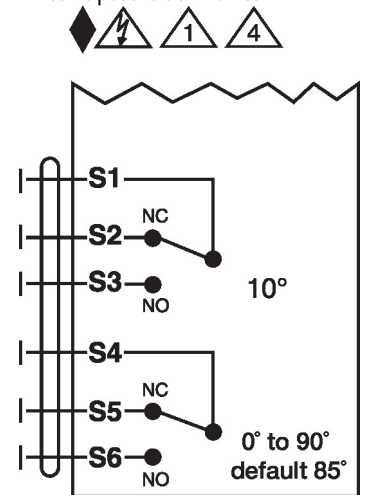
BACnet



Tout ou rien



Interrupteurs auxiliaires



**Installation électrique****Schémas de câblage**

Capteurs de température

