

Robinet à papillon avec Version à oreilles taraudées

- Disque Acier inoxydable 304
- Étanchéité à la bulle à la fermeture
- Siège élastique
- Les dimensions face à face du robinet sont conformes aux normes API 609 et MSS-SP-67
- Entièrement assemblé et testé, prêt pour l'installation



garantie de 5 ans

Aperçu des différents types

| Type | DN |
|---------|-----|
| F6125HD | 125 |

Caractéristiques techniques

| | | |
|-------------------------------|--------------------------------------|---|
| Données fonctionnelles | Taille du robinet[mm] | 5" [125] |
| | Fluide | eau réfrigérée ou chaude, jusqu'à 60% de glycol |
| | Plage de température du fluide (eau) | -30...120 °C [-22...250°F] |
| | Pression nominale du corps | Classe ANSI compatible avec CWP de 125, 232 psi |
| | Pression de fermeture Δps | 200 psi |
| | Caractéristique de débit | égal pourcentage modifié |
| | Leakage rate | Parfaite étanchéité, taux d'étanchéité A |
| | Raccord de tuyau | Bride à utiliser avec ASME/ANSI classe 125/150 |
| | Entretien | sans entretien |
| | Configuration d'écoulement | 2 voies |
| | Débit réglable | Rotation à 90° |
| | Cv | 1022 |
| | Vitesse maximale | 12 FPS |
| | Fils de languette | 3/4-10 UNC |
| | Matériaux | Corps de robinet |
| Finition du corps | | revêtement en poudre époxy (RAL 5002 bleu) |
| Tige de manœuvre | | Acier inoxydable 416 |
| Joint de la tige de manœuvre | | EPDM (lubrifié) |
| Siège | | EPDM |
| Palier | | RPTFE |
| Disque | | Acier inoxydable 304 |
| Suitable actuators | Sans sûreté intégrée | DRB(X) PRB(X) |
| | Électricité à sûreté intégrée | PKRB(X) |

Caractéristiques du produit

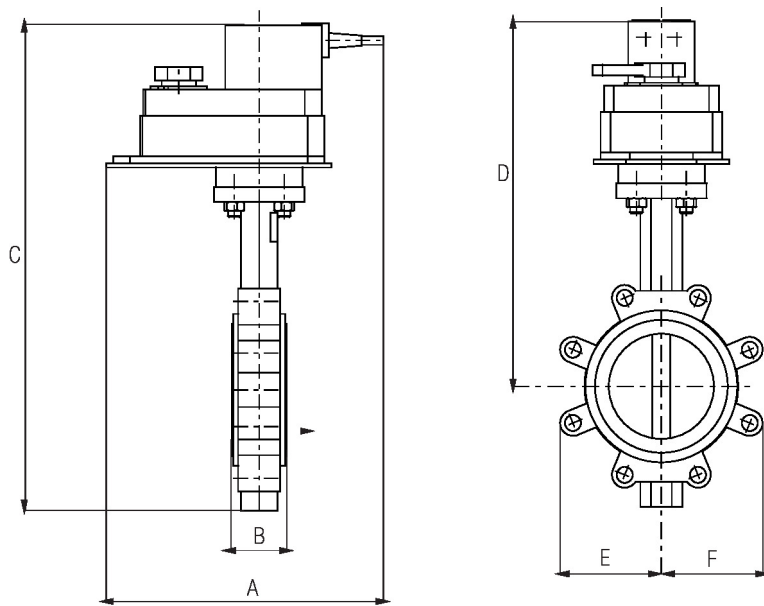
Détails débit/montage



Dimensions

| Type | DN | Poids |
|---------|-----|---------------|
| F6125HD | 125 | 30 lb [14 kg] |

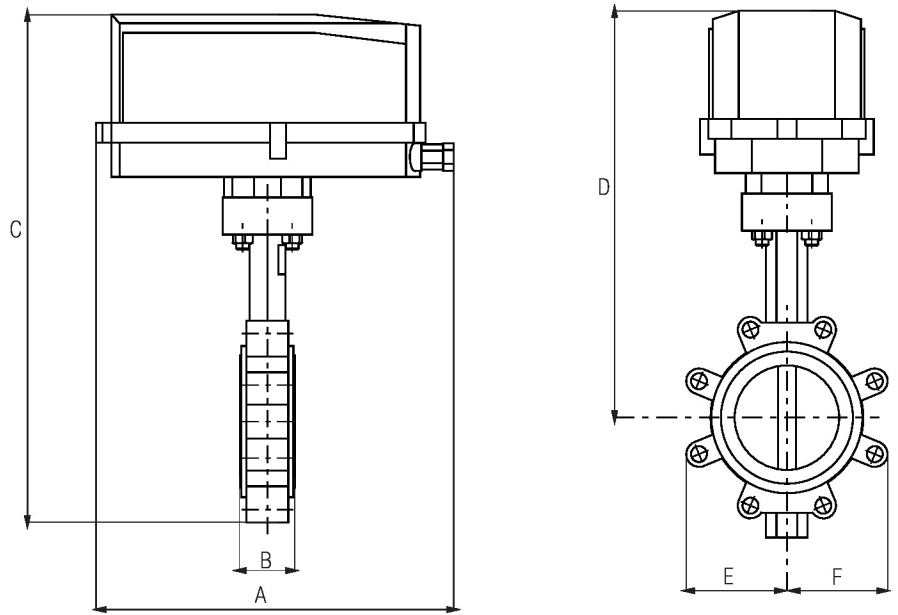
DRB, DKRB



Robinet avec servomoteur DRB, DKRB

| A | B | C | D | E | F | Nombre de trous de boulon |
|-------------|-----------|-------------|-------------|------------|--------------|---------------------------|
| 11.3" [286] | 2.3" [58] | 17.9" [454] | 13.6" [345] | 4.9" [124] | 4.9 po [125] | 8 |

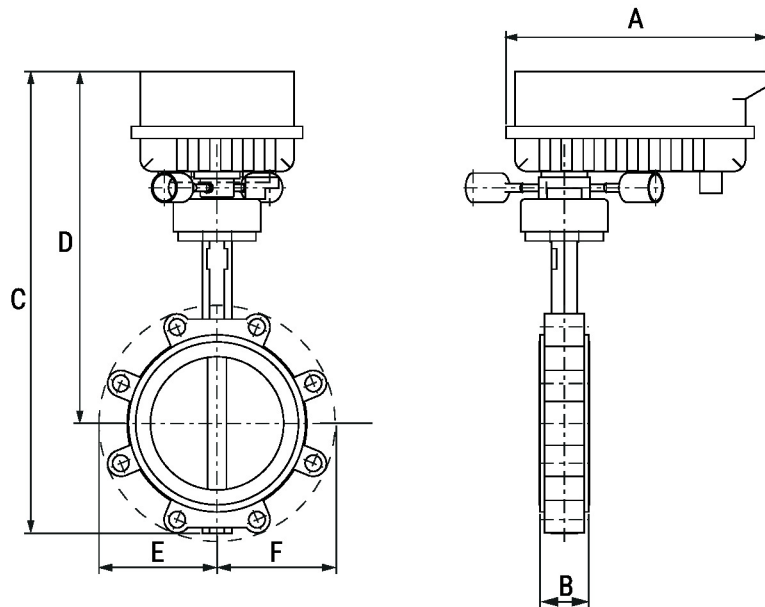
DRB..N4(H), DKRB..N4(H)



Robinet avec servomoteur DRB..N4, DKRB..N4

| A | 2B | C | D | E | F | Nombre de trous de boulon |
|-------------|-----------|-------------|-------------|------------|--------------|---------------------------|
| 14.1" [358] | 2.3" [58] | 20.0" [509] | 15.7" [399] | 4.9" [124] | 4.9 po [125] | 8 |

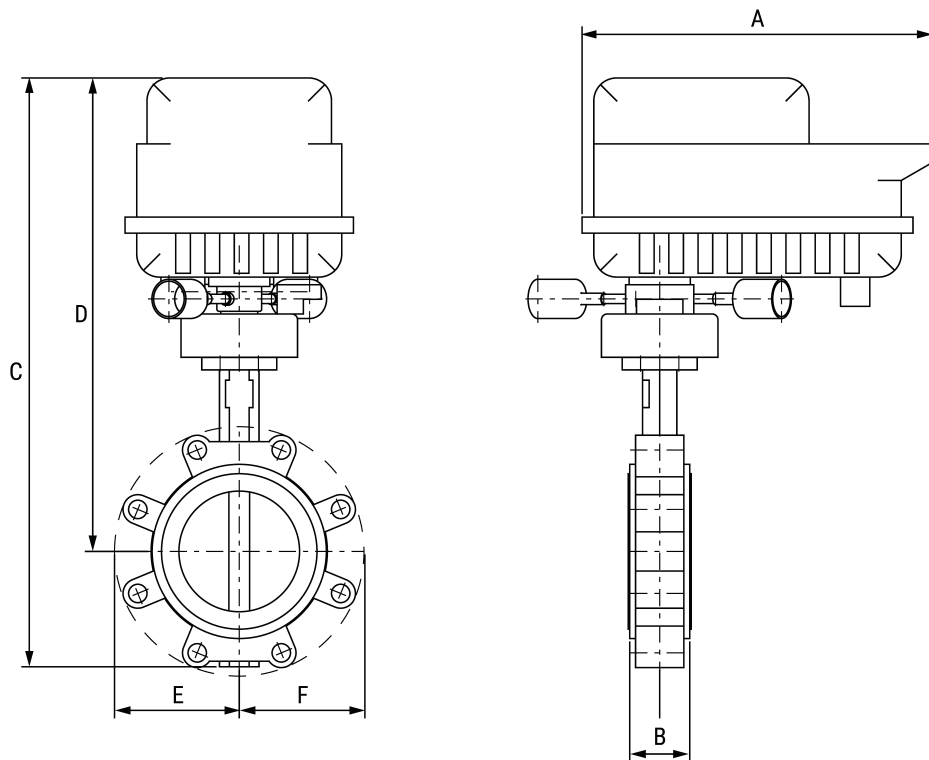
PRB(X)



Robinet avec servomoteur PRB(X)

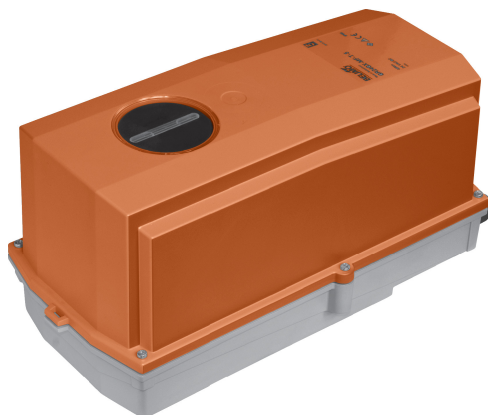
| A | B | C | D | E | F | Nombre de trous de boulon |
|-------------|-----------|-------------|-------------|------------|--------------|---------------------------|
| 12.0" [304] | 2.3" [58] | 19.9" [506] | 15.5" [394] | 4.9" [124] | 4.9 po [125] | 8 |

Dimensions



Robinet avec servomoteur PKR

| A | B | C | D | E | F | Nombre de trous de boulon |
|-------------|-----------|-------------|-------------|------------|--------------|---------------------------|
| 12.0" [304] | 2.3" [58] | 22.1" [562] | 17.8" [453] | 4.9" [124] | 4.9 po [125] | 8 |



garantie de 5 ans



Caractéristiques techniques

| | | |
|-------------------------------|--|---|
| Données électriques | Tension nominale | AC/DC 24 V |
| | Fréquence de tension nominale | 50/60 Hz |
| | Plage de tension nominale | AC 19,2...28,8 V/DC 21,6...28,8 V |
| | Consommation d'énergie en service | 12 W |
| | Consommation d'énergie en position d'arrêt | 3 W |
| | Dimensionnement du transformateur | 21 VA |
| | Connexion électrique | Borne à visser (pour 22 à 12 fils AWG) |
| | Protection contre les surcharges | électronique sur toute la rotation de 0...90° |
| Données fonctionnelles | Plage de fonctionnement Y | 2...10 V |
| | Remarque relative à la plage de fonctionnement Y | 4...20 mA avec ZG-R01 (résistance de 500 Ω, 1/4 W) |
| | Impédance d'entrée | 100 kΩ pour 2...10 V (0.1 mA), 500 Ω pour 4...20 mA, 1500 Ω pour marche-arrêt |
| | Plage de fonctionnement Y variable | Début 0.5...30 V Fin 2.5...32 V |
| | Modes de fonctionnement en option | variable (VDC, tout ou rien, à virgule flottante) |
| | Signal d'asservissement de position U | 2...10 V |
| | Remarque relative au signal d'asservissement de position U | Max. 0.5 mA |
| | Variante du signal d'asservissement de position VCC variable U | |
| | Sens de déplacement du moteur à mouvement | sélectionnable avec interrupteur 0/1 |
| | Surpassement manuel | sous couvercle |
| | Angle de rotation | 90° |
| | Durée de course (moteur) | 35 s / 90° |
| | Durée de course réglable | 35...120 s |
| | Niveau sonore, moteur | 45 dB(A) |
| | Indication de la position | Mécanique, course 5...20 mm |
| Données de sécurité | Bloc d'alimentation UL | Alimentation de classe 2 |
| | Indice de protection IEC/EN | IP66/67 |
| | Indice de protection NEMA/UL | NEMA 4X |
| | Boîtier de protection | Boîtier UL de type 4X |
| | Norme relative à la qualité | ISO 9001 |
| | Humidité ambiante | Max. 100% HR |
| | Température ambiante | -30...50°C [-22...122°F] |
| | Remarque relative à la température ambiante | -40...50 °C pour servomoteur à chauffage intégré |
| | Température de stockage | -40...80°C [-40...176°F] |
| | Entretien | sans entretien |

| | | |
|------------------|---------------------|---|
| Poids | Poids | 10 lb [4.6 kg] |
| Matériaux | Matériau de boîtier | Boîtier en aluminium moulé sous pression et plastique |

Accessoires

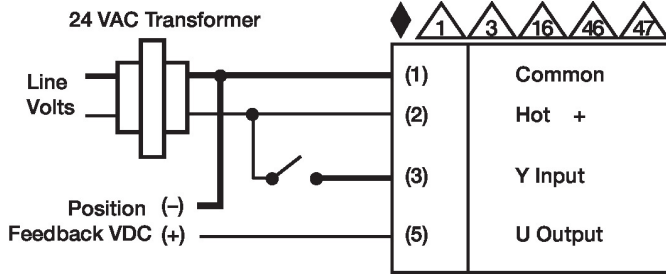
| Passerelles | Description | Type |
|--|---|-------------|
| | Passerelle MP à BACnet MS/TP | UK24BAC |
| | Passerelle MP vers Modbus RTU | UK24MOD |
| | Passerelle MP vers LonWorks | UK24LON |
| Accessoires électriques | Description | Type |
| | Pile de secours, pour modèles sans ressort de rappel | NSV24 US |
| | Pile, 12 V, 1,2 Ah (deux requis) | NSV-BAT |
| | Potentiomètre d'asservissement 140 Ω enfichable, gris | P140A GR |
| | Potentiomètre d'asservissement 5 kΩ enfichable, gris | P5000A GR |
| | Potentiomètre d'asservissement 1 kΩ enfichable, gris | P1000A GR |
| | Potentiomètre d'asservissement 2.8 kΩ enfichable, gris | P2800A GR |
| | Potentiomètre d'asservissement 500 Ω enfichable, gris | P500A GR |
| | Potentiomètre d'asservissement 10 kΩ enfichable, gris | P10000A GR |
| | Interrupteur auxiliaire 1 x SPDT module d'extension | S1A |
| | Interrupteur auxiliaire 2 x SPDT module d'extension | S2A |
| | Câble de connexion 5 m, A : RJ11 6/4 ZTH EU, B : 6 broches pour la connexion à la prise de service | ZK1-GEN |
| | Outil de paramétrage, avec fonction ZIP USB, pour servomoteurs Belimo paramétrables et communicants / régulateurs VAV et dispositifs performants CVCA | ZTH US |
| Outils | Description | Type |
| | Câble de connexion 3 m, A : RJ11 6/4 ZTH EU, B : Weidmüller tripolaire et connexion électrique | ZK4-GEN |
| | Outil de paramétrage, avec fonction ZIP USB, pour servomoteurs Belimo paramétrables et communicants / régulateurs VAV et dispositifs performants CVCA | ZTH US |
| Option enfichable en usine uniquement | Description | Type |
| | Réchauffeur, avec thermostat réglable | ACT_PACK_H |

Installation électrique
NOTES D'INSTALLATION

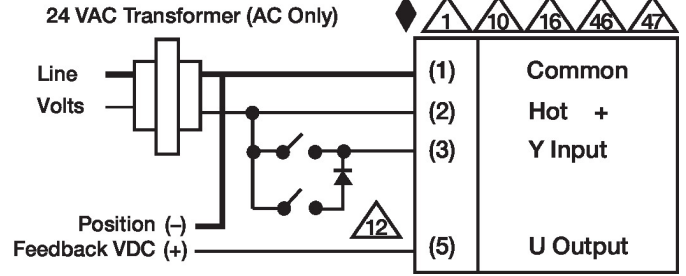
- 1 Installer un dispositif de protection contre les surcharges et déconnecter si nécessaire.
- 3 Les servomoteurs peuvent également être alimentés par une source de DC 24 V.
- 5 Ne raccorder le commun qu'à une borne négative (-) des circuits de commande.
- 7 Une résistance de 500 Ω (ZG-R01) assure la conversion du signal de commande de 4...20 mA à 2...10 V.
- 10 En présence d'un triac à impulsion négative, le commun du servomoteur doit être connecté au vivant du régulateur. Le signal d'asservissement de position ne peut être utilisé en présence d'un contrôleur à triac à impulsion négative ; la référence du commun interne du servomoteur n'est pas compatible.
- 12 Diode IN4004 ou IN4007. (IN4007 fournie, numéro de référence Belimo 40155).
- 16 Les servomoteurs sont dotés d'une plaquette à bornes à visser numérotées au lieu d'un câble.
- Conforme aux exigences du cULus sur les appareils qui ne nécessitent aucune mise à la terre.
- 1 **Avertissement! Composants électriques sous tension!**
Lorsqu'on procède à l'installation, aux essais, à l'entretien et au dépannage de ce produit, il peut arriver que des composants électriques soient toujours sous tension. Il est recommandé de confier cette tâche à un électricien agréé qui a reçu la formation appropriée pour manipuler des composants électriques sous tension. Le non-respect des mesures de sécurité électrique lorsqu'on est exposé à des composants électriques sous tension peut causer la mort ou des blessures graves.

Schémas de câblage

Tout ou rien



à 3 points



VDC/mA Commande

